ECOLE NATIONALE POLYTECHNIQUE

DEPARTEMENT GENIE HYDRAULIQUE

PROJET DE FIN D'ETUDES

S U J E T

ETUDE D'UN ECOULEMENT
DANS UN CANAL
BIDIMENSIONNEL

8 PLANCHES

Proposé par :
Y. MOULOUDI

Etudié par :
M. MOKHTARI
A. OULARBI

Dirigé par :
Y. MOULOUDI

PROMOTION : FEVRIER 1936

MINISTRE DE L'ENSEIGNEMENT SUPERIEUR
NATIONALE POLYTECHNIQUE

وزارة التعليم العالي
للمدرسة الوطنية المتعددة التقنيات

Spécialité: **Hydraulique**
Auteur: **Mr MILOUDI**
Ingénieur: **OULARBI et MOKHTARI**

المدرسة الوطنية المتعددة التقنيات
المكتبة - BIBLIOTHEQUE
Ecole Nationale Polytechnique

صحة
وجه
تصميم هندسي

- الموضوع : دراسة خطوط السطح المائية على نموذج مصغر
- الملخص : موضوع هذه الأطروحة هو دراسة الجريان عبر قناة مصغرة مستطيلة الا
مصنوعة من الزجاج القوي ،
الهدف من هذه الدراسة هو مقارنة خطوط سطح الماء بالطريقة الكلاسيكية
الهيدروديناميكية اليبانية ،

Titre: Etude des courbes de Remous dans un modèle réduit

La présente thèse a pour but l'étude d'un écoulement bidimensionnel dans un canal
modèle réduit à section rectangulaire réalisé en plexiglass.

l'objet de cette étude est la comparaisen des courbes de Remous par les méthodes,
classique et hydrodynamique graphique.

Subject: The study of surfaces water curves en small model.

Abstract: The subject of this project is the study of the similarity of the flow trough
plexiglass model of rectangular channel.

This project contains a comparizen study of surfaces water curves by classical method
and the graphical - hydrodynamical methods.

()+()+()+()

EDICACES ()+()+()+()

.....

المدرسة الوطنية المتعددة التقنيات
BIBLIOTHEQUE — المكتبة
Ecole Nationale Polytechnique

En signe de respect et de reconnaissance, je dédie ce modeste travail :

- A la mémoire de mon père pour son sacrifice à mon égard.
- A ma mère pour sa profonde tendresse.
- A mes frères, Soeur unique.
- A mon cher oncle, Cousins et cousines.
- A mes amis exeptionnellement RACHID!

== M O H A M E D ==
00000000000000

()+()+()+() E D I C A C E S ()+()+()+()
:

المدرسة الوطنية المتعددة التقنيات
BIBLIOTHEQUE — المكتبة
Ecole Nationale Polytechnique

Je dédie ce modeste mémoire au signe de reconnaissance et de respect.

A mes chers parents, Oncles et tantes.

A mes frères et sœurs, Cousins et cousines.

A tous mes amis

— ± _ = _ = A L I _ = _ = _ =
000000000000

7) E M E R C I E M E N T S
=====

الدرسة الوطنية المتعددة التقنيات
BIBLIOTHEQUE — المكتبة
Ecole Nationale Polytechnique

Nous tenons à remercier humblement ,notre promoteur
MOULOUDI pour la collaboration qu'il nous a apporté et du
moment dont il nous a fait preuve.

Et nous joignons aussi nos remerciements à M^r UTRYSKU professeur
L'E N P, pour son précieux concours, ainsi qu'à M^r KHETTAB chef
Département Hydraulique à L'E N P.

Enfin nos remerciements vont également à tous les
maîtres qui ont contribué à notre formation.

A - INTRODUCTION

- Notions et définitions des écoulements dans les canaux à ciel ouvert.

B - GENERALITES

- Différents types de mouvements
- Distribution des pressions (pression hydrostatique)
- Pertes de charges en régime graduellement varié
- Energie Spécifique
 - courbe $h(Q)$
 - courbe $E(h)$
- Regime critique
 - définition de la hauteur critique
 - définition de la vitesse critique
 - définition de la pente critique

- ETUDE GENERALE DES MOUVEMENTS GRADUELLEMENTS VARIES

- EQUATION DIFFERENTIELLE DES MOUVEMENTS GRADUELLEMENT VARIES

- CLASSIFICATION ET INTERPRETATION DES COURBES DE REMOUS

- DIFFERENTES METHODES DE CALCUL DES COURBES DE REMOUS

- Méthode de graphique.
 - méthode tronçon par tronçon
 - méthode

- Méthode classique
(méthode de Bress)

LES MOUVEMENTS GRADUELLEMENTS VARIES (SIMILITUDE)

LES MOUVEMENTS GRADUELLEMENTS VARIES (CALCUL DES DEBITES)

- G - INTRODUCTION AUX ESSAIS SUR MODELES REDUITS (SIMILITUDE)
(
- H - DEBITMETRE A SEGMENT (CALCUL DES DEBITS)
- I - TABLEAUX DE CALCULS
- J - CONCLUSION

المدرسة الوطنية المتعددة التقنيات
BIBLIOTHEQUE — المكتبة
Ecole Nationale Polytechnique

INTRODUCTION :

On appelle canal un conduit allongé dans lequel l'eau circule en présentant une surface libre, c'est à dire une surface en contact avec l'atmosphère. Un canal est découvert lorsque ses parois ne se rejoignent pas au dessus du liquide, il en est ainsi pour les canaux artificiels construits au ras du sol et pour les cours d'eau naturels, dans le cas contraire un canal est ouvert ou fermé; conduits souterrains partiellement pleins; tels les aqueducs, les drains, les égouts sont des canaux ouverts.

Un canal est uniforme lorsque son lit conserve même nature physique et géométrique d'une section à une autre. Dans ce cas, direction, section transversale, pente longitudinale et rugosité du lit gardent une même valeur le long de l'ouvrage. Toute modification subie par l'un des paramètres précédemment cités constitue une singularité et rend le canal non uniforme.

Un des traits essentiels de l'hydraulique des canaux lié à la présence d'une surface libre à la partie supérieure du liquide est la déformabilité de celle-ci la section transversale du courant en un point n'est pas nécessairement invariable, mais dépend des conditions de l'écoulement. La forme de cette surface libre est a priori inconnue et son étude constitue l'un des problèmes principaux posés par les canaux et fera l'objet de notre thèse de fin d'études.

Le problème du mouvement d'un liquide dans les canaux découverts est en effet beaucoup plus complexe que celui de l'écoulement en charge. Si dans une conduite en charge la section occupée par le courant est parfaitement définie en tout point par les dimensions de l'ouvrage, il n'en est pas de même pour les canaux, où la ligne d'eau évolue d'une manière inconnue et dont les calculs dans diverses circonstances du mouvement varié, deviennent parfois particulièrement délicats. Cette déformation de la surface libre peut d'ailleurs donner naissance à des phénomènes tels que; ressaut ou chute brusque dont ^{ne} on trouve pas l'équivalent dans les conduites

GENERALITES :

Les différents types de mouvements.

- Mouvement permanent : Un mouvement est dit permanent lorsque les caractéristiques hydrauliques telles que : hauteur, section mouillée, pression, débit etc..., ainsi que la vitesse ne varient pas dans le temps. Tous ces paramètres peuvent dépendre des coordonnées du point ou de la section considérée, mais ils sont indépendants du temps. Les chemins parcourus par les particules liquides sont alors des trajectoires fixes. Dans ce cas, le débit conserve la même valeur, on dit qu'il y a continuité du débit.

- Mouvement non-permanent : Un mouvement est dit non permanent lorsque la vitesse en un point donné varie avec le temps, il en est de même pour le débit et les divers paramètres caractéristiques du mouvement dépendant à la fois des coordonnées du point considéré et du temps.

- Mouvement uniforme : Un mouvement est dit uniforme lorsque les vitesses sont parallèles entre elles et constantes le long d'une même trajectoire. Elles peuvent cependant différer d'une trajectoire à une autre. Les trajectoires sont rectilignes et parallèles à la ligne d'eau qui reste parallèle au lit. Aussi la pente de la surface libre est égale à la pente du lit. La profondeur reste invariable pour un débit considéré et tous les éléments caractérisant l'écoulement : pression, section, pente, débit, et vitesse restent identiques d'une section à une autre. Quand le

Quand les trajectoires ne sont plus parallèles entre elles, on dit que le mouvement devient varié. Ce dernier est caractérisé par une différence entre la pente de la surface libre et celle du fond, ainsi que les caractéristiques de l'écoulement qui diffèrent d'une section à une autre.

On distingue dans le mouvement varié deux types :

- Mouvement graduellement varié : Il est caractérisé par un changement progressif de la vitesse et des caractéristiques hydrauliques d'une section à une autre.

- Mouvement brusquement varié : Il est caractérisé par une évolution rapide et parfois discontinue des caractéristiques du mouvement.

Ce type de mouvement se manifeste principalement au voisinage d'une singularité telle que : barrage, vanne de fond, ressaut, chute brusque, contraction. Il occupe en général une zone relativement courte, par contre les mouvements graduellement variés s'étendent sur des distances importantes et conduisent aux formes de la surface libre.

Pression hydrostatique :

La répartition des pressions dans un liquide est dite hydrostatique lorsque la différence des pressions entre deux points de ce liquide est égale au poids d'une colonne liquide verticale ayant pour section droite limitée de surface et pour hauteur la différence des cotes verticales des deux points. C'est notamment le cas pour un liquide homogène au repos.

Distribution des pressions : En régime uniforme la pression à la profondeur h s'écrit : $p = \bar{\omega} \cdot h \cdot \cos \theta$

θ angle du fond du canal avec l'horizontal.

Pour $h = 0$ $p = 0$ ce qui correspond à la coïncidence de la ligne piezométrique relative avec la surface libre.

En général $\theta \approx 0 \Rightarrow \cos \theta = 1$ on obtient $p = \bar{\omega} \cdot h$ expression généralement utilisée.

Si le fond est concave ou convexe, le régime n'est plus uniforme un accroissement ou une diminution des pressions ce fait observer par suite de la force centrifuge provoquée par les courbures des filets liquides.

$I = \sin \theta = \text{tg } \theta$ pente du fond
 $i =$ pente d'énergie par unité de poids et par unité de longueur
 $J =$ pente de la surface libre

En régime uniforme $I = J = i$

- Pertes de charge en régime graduellement varié :

Soit un canal uniforme très long descendant véhiculant un débit Q , sauf aux extrémités le régime est partout uniforme. La profondeur y est normale h_n , et la surface libre occupe le niveau normal distant de h_n du fond et parallèle à celui-ci. Enfin la perte de charge unitaire J est partout égale à la pente du fond I , dans ce cas les formules de Manning $V = \frac{R^{2/3}}{n} \cdot I^{1/2}$; et $Q = V \times S$ associées donnent

$$Q = \frac{1}{n} \cdot R_n^{4/3} \cdot S_n \cdot I^{1/2}$$

R_n : rayon hydraulique

S_n : section mouillée

R_n et S_n correspondant au régime uniforme ou normal.

Supposons que l'on rende le régime graduellement varié en disposant au loin d'un barrage ou vanne de fond, en maintenant le débit, ce qui est possible par un réglage. La surface libre occupe une position différente de celle initiale et la perte de charge J varie d'une section à une autre, en différant de la pente du fond I .

Dans ce courant graduellement varié considérons une section mouillée quelconque S de profondeur h et comparons la perte de charge J de cette section à la pente du fond. Nous admettons que J est assimilable à la perte de charge que donnerait dans la section considérée un régime uniforme de même profondeur h et de même vitesse (ou du même débit) Q)

$$U = C \sqrt{R \cdot J} \quad \text{avec} \quad C = \frac{1}{n} \cdot R^{1/6}$$

$$Q = \frac{1}{n} \cdot R^{1/6} \cdot R^{1/2} \cdot J^{1/2} \cdot S = \frac{1}{n} \cdot R^{2/3} \cdot J^{1/2} \cdot S$$

$$Q = \frac{1}{n} \cdot R^{2/3} \cdot J^{1/2} \cdot S = \frac{1}{n} \cdot R^{2/3} \cdot J^{1/2} \cdot S$$

R : rayon moyen, S : section mouillée (pour h considérée)

Cette dernière relation permet de calculer la perte de charge unitaire d'un régime graduellement varié de débit Q dans une section quelconque de rayon moyen R et de section S

$$J = \frac{n^2}{R^{4/3}} \cdot \frac{Q^2}{S^2}$$

$$\text{Comparons avec} \quad Q = \frac{1}{n} \cdot R_n^{2/3} \cdot I^{1/2} \cdot S_n$$

$$\frac{J}{I} = \left(\frac{R_n}{R} \right)^{4/3} \cdot \left(\frac{S_n}{S} \right)^2$$

Le rapport entre J et I dépend essentiellement du rapport entre les profondeurs normale du régime uniforme et celle du régime graduellement varié de même débit dans la section considérée. Comme le rayon moyen et la section mouillée sont des fonctions croissantes de la profondeur (au moins pour les sections rectangulaires ou évasées vers le haut), elle permet d'écrire :

Régime graduellement varié : Si $h > h_n \Rightarrow J < I$

Si $h < h_n \Rightarrow J > I$

Régime uniforme : $h = h_n$ $J = I$

Ces résultats montrent que le régime uniforme fictif de profondeur h_n et de niveau normal N_n auquel on assimile le régime graduellement varié en vue du calcul de sa perte de charge unitaire diffère du régime uniforme qui existerait dans le canal pour le débit Q considéré, et dont la profondeur serait h_n . Ce régime fictif est celui qui existerait pour ce débit si la pente du canal $I = J$

Energie spécifique et régime critique :

Deux notions jouent un rôle fondamental dans l'étude des écoulements variés en canal découvert.

Ces deux notions sont l'énergie spécifique et le régime critique. Elles permettent en effet de classer les types de mouvements liquides, d'analyser leurs mécanismes et de déterminer l'allure générale de la ligne d'eau ainsi que celle de la ligne d'énergie. Elles seront établies pour une section quelconque. Nous raisonnons pour un courant rectiligne et parallèle ou quasi-tel avec un écoulement en bloc.

L'énergie spécifique (ou énergie interne) dans une section mouillée de forme quelconque est la valeur moyenne de l'énergie des particules de cette section par unité de poids liquide rapporté à l'axe horizontal ~~passent~~ par le point le plus bas de celle-ci. Cette énergie est donc, la charge du liquide que l'on réfère à un axe horizontal dont la cote varie d'une section à une autre, au lieu de rapporter à un plan horizontal fixe et commun à toutes les sections.

Il est constaté que le mode opératoire introduit dans l'étude des mouvements variés de remarquables simplifications; on désignera par E l'énergie spécifique comme la charge et sera exprimée en hauteur de liquide.

Considérons une section transversale S , et désignons par U la vitesse moyen dans cette section, h hauteur maximale, $I = \text{tg} \alpha$ pente du fond du canal.

Par définition l'énergie spécifique dans la section sera :

$$E = h \cos \alpha + \alpha \frac{U^2}{2g}$$

La pente est faible donc $\cos \alpha = 1$ aussi on fera l'approximation

$\alpha = 1$, l'expression approchée de l'énergie spécifique :

$$E = h + \frac{U^2}{2g} \quad \text{avec} \quad U = \frac{Q}{S}$$

$$E = h + \frac{Q^2}{S^2 \times 2 \times g}$$

Zf côte du point le plus bas de la section considérée

H l'énergie totale dans cette section

$$H = E + Zf$$

L'énergie spécifique représente donc la distance verticale de la ligne d'énergie au point le plus bas de la section

S est fonction de h

$$f(E, h, Q) = 0$$

On remarque que la hauteur représentant l'énergie spécifique mesure la distance verticale qui sépare le fond du canal et la ligne d'énergie. Si la contenance de la section est donnée

$$S = f(h), \quad E = f(Q, h)$$

Entre ces trois grandeurs fondamentales E, Q, h la relation est donnée E = f(Q, h). Elle nous permet d'étudier l'effet sur la profondeur des variations de Q ou de E en examinant :

- 1) Comment varie h avec Q et E étant constant
- 2) Comment varie h avec E et Q étant constant.

Cette étude sera faite en projetant les lignes de niveau E = f(Q, h) sur les plans de coordonnées. Nous la limiterons aux sections de formes rectangulaires. Ses conclusions sont indépendantes de la pente et de la nature du lit, une fois données deux des trois grandeurs Q, E, h

- Courbes des débits ou d'égalité d'énergie spécifique.
- tracer la loi h(Q) pour E constante.

La courbe représentative des valeurs positives à un sommet en C2, lorsque E varie on obtient une famille de courbes s'emboîtant les unes dans les autres de manière à ce que le sommet C1 s'éloigne de l'origine.

La courbe tracée montre qu'il y a deux profondeurs ha et hb correspondant à la même énergie pour un débit donné, si ce débit augmente les profondeurs tendent l'une vers l'autre et pour un débit Q = Qmax elles se confondent au point hc.

Si ce débit est supérieur à Qmax il n'y a plus de solution et l'on conclut que le mouvement n'est plus possible pour l'énergie spécifique considérée.

L'équation $E = h + \frac{Q^2}{2gS^2}$ s'écrit

$$(E - h) 2gS^2 = Q^2$$

ce qui montre que Q est nul pour $S = 0$ c'est à dire que $h = 0$ et $h = E$.

La valeur maximale du débit Q s'obtiendra en annulant la dérivée de $\frac{Q^2}{2g}$ par rapport à la hauteur h .

$$\frac{d}{dh} \left(\frac{Q^2}{2g} \right) = \frac{d}{dh} (S^2(E-h)) = 0$$
$$2S \frac{dS}{dh} (E-h) - S^2 = 0$$

par ailleurs $\frac{dS}{dh} = L$ largeur du plan d'eau ou enfin $\frac{Q^2 L}{gS^3} = 1$

Courbe $E(h)$ pour débit Q constant :

l'expression $E = h + \frac{Q^2}{2gS^2}$ montre que pour le débit Q constant

la courbe $E(h)$ présente deux branches asymptotiques :

- à la première bissectrice $E = h$ (pour $h \rightarrow 0, S \rightarrow \infty, E \rightarrow h$)
- à l'axe des ordonnées E (pour $h \rightarrow 0, S \rightarrow 0, E \rightarrow \infty$)

la courbe présente un minimum au point C qui correspond à :

$$\frac{dE}{dh} = \frac{dh}{dh} + \frac{d}{dh} \left(\frac{Q^2}{S^2 \cdot 2g} \right) = 1 + \frac{Q^2}{2g} \left(\frac{d}{dh} \left(\frac{1}{S^2} \right) \right)$$

$$\frac{d}{dh} \left(\frac{1}{S^2} \right) = -\frac{2S}{S^4} \frac{dS}{dh} = -\frac{2}{S^3} \frac{dS}{dh} \quad \text{par ailleurs } \frac{dS}{dh} = L$$

$$\frac{dS}{dh} = 1 - \frac{2}{S^3} \frac{Q^2}{2g} \frac{dS}{dh} = 0$$

$$1 - \frac{2}{S^3} \cdot \frac{Q^2}{2g} L = 0 \Rightarrow \frac{Q^2 L}{gS^3} = 1$$

Cette expression est la condition de criticité.

L'abscisse du point C est donc la profondeur critique h_c .

La courbe $E(h)$ montre que pour une énergie spécifique E_1 il existe deux profondeurs h_1 et h_2 correspondant au même débit. Si E_1 décroît ces hauteurs tendent l'une vers l'autre et deviennent égales à h . Lorsque l'énergie spécifique prend sa valeur minimale pour le débit considéré, cette énergie spécifique devient critique et notée E_c .

Courbe $h(Q)$ pour $E = C^+$

Courbe $E(h)$ à debit Q constant

Régime et éléments critiques :

- Hauteur critique : la profondeur critique d'un canal désignée par h_c est la profondeur pour laquelle :
 - le débit est maximum pour une énergie spécifique donnée.
 - l'énergie spécifique est minimum pour un débit donné.A cette profondeur correspond un régime critique dans lequel la surface libre occupe un niveau critique N_c .
- Vitesse critique : désignée par V_c , c'est la vitesse dans la section lorsque la profondeur est critique. Autrement dit c'est la vitesse de propagation d'une onde dans une eau au repos de profondeur h_c . Au régime critique la différence de l'énergie spécifique est nulle. Cette énergie est minimale.

$$dE = dh + \frac{du^2}{2g} = 0$$

Au voisinage du niveau critique la variation de l'énergie cinétique est égale en valeur absolue à la variation de la profondeur, il y a donc compensation entre ces deux grandeurs.

On ne doit pas confondre ce régime critique qui caractérise un état de compensation entre l'énergie de pression et l'énergie de la vitesse dans la section considérée avec le nombre de Reynolds limite qui marque la transition entre le régime turbulent et le régime laminaire.

formule de régime critique : Pour une forme quelconque, la relation caractéristique du régime critique a été établie pour un débit maximale et une énergie donnée ou E est minimum pour Q donné :

$$\frac{Q^2 L}{g S^3} = 1$$

Dans un canal donné de forme donnée la hauteur critique ne dépend que du débit:

$$Q = \sqrt{\frac{g S^3}{L}}$$

Si on remplace dans l'expression

$$\frac{Q^2 L}{S^3 g}$$

Q par $S \cdot U_c$ et S/L par h_{mc} (hauteur moyenne critique)

il vient $h_{mc} S^2 = \frac{U_c^2 S^2}{g} \Rightarrow h_{mc} = \frac{U_c^2}{g}$

cette expression montre qu'au régime critique l'énergie cinétique $\frac{U_c^2}{2g}$ est égale à la moitié de la hauteur moyenne.

Reprenons l'expression $E = h + \frac{U^2}{2g}$

sa valeur E_c lorsque le régime critique est atteint est l'énergie spécifique critique.

$$E_c = hc + \frac{Uc^2}{2g}$$

$$E_c = hc + \frac{hmc}{2}$$

Pour une section rectangulaire où $S = Lxh$ et $h = hm$, q débit unitaire = $\frac{Q}{L}$

La relation $\frac{Q \times L}{g \cdot S^3} = 1$ devient

$$q^2 \times L^2 = \frac{g \cdot L^3 \times hc^2}{L} \Rightarrow q = g \times hc$$

$$hc = \sqrt[3]{\frac{q^2}{g}}$$

de la relation $hmc = \frac{Uc}{g}$ on aura $hc = \frac{Uc}{g}$

et de la relation $E_c = hc + \frac{hmc}{2}$ on aura $E_c = \frac{3}{2} hc$

Si $h < hc$ la vitesse moyenne $U > U_c$ vitesse critique

soit $U > gxhc > \sqrt{g \cdot h}$ par conséquent le nombre de

Froude $\frac{U}{\sqrt{gh}}$ est supérieur à 1. Les ondes superficielles dont la

vitesse $\sqrt{gh}$ est inférieure à la vitesse U ne peuvent remonter vers l'amont donc $\frac{\partial E}{\partial h} < 0$ le régime d'écoulement considéré est dit torrentiel.

Si $h > hc \Rightarrow U < U_c$ soit $U < \sqrt{ghc} < \sqrt{gh}$

le nombre de Froude est inférieur à 1

$\frac{\partial E}{\partial h} > 0$ le régime d'écoulement est dit fluvial.

Si $h = hc$ on est au cas limite ou :

$$U = U_c = \sqrt{g \times hc} \quad \text{et} \quad Fr = \frac{U_c}{\sqrt{gxhc}} = 1$$

Le régime établi est dit critique.

Pente critique :

Considérons un canal de section constante et de pente variable véhiculant un débit constant.

hc est constante puisqu'elle ne dépend que du débit, mais la hauteur normale hn qui correspond à un régime uniforme pour le débit Q considéré ne dépendra que de la pente et du débit va varier inversement à la pente du fond I . Pour une valeur de hn égale à hc la valeur de pente I qui y correspond est appelée pente critique pour un débit considéré Q :

$$\begin{aligned} I > I_c & \text{ on a } hn < hc \\ I < I_c & \text{ on a } hn > hc \end{aligned}$$

La pente critique d'un canal uniforme pour un débit donné est donc la pente que devrait prendre ce canal pour que la profondeur normale du courant soit égale à la profondeur critique, c'est à dire pour

que le régime $\bar{y}$ soit à la fois uniforme et critique.

Pour calculer I_c on associera la relation du régime uniforme

$$Q = U.S = S.C\sqrt{RI}$$

et celle du régime critique. $\frac{Q^2 L}{g S^3} = 1$

En éliminant Q entre ces deux relations on obtiendra la hauteur :

- Section quelconque :

$$Q^2 = S^2 C^2 R I \quad \text{et} \quad Q^2 = \frac{g S^3}{L} \Rightarrow$$

$$S^2 C^2 R I = \frac{g S^3}{L} \quad \text{et} \quad C^2 R I = \frac{g S}{L}$$

$$I_c = \frac{g S}{L C^2 R} = \frac{b S g}{L R} = \frac{b h_m g}{R} \quad \text{avec} \quad b = \frac{1}{C^2}$$

$$\text{et} \quad h_m = \frac{S}{L}$$

Les éléments figurant dans l'équation : b , C , R , S , h_m sont critiques du canal, c'est à dire calculés à partir de la hauteur critique h_c .

- Section rectangulaire :

$$S = L \times h$$

$$I_c = \frac{b x h}{R}$$

au cas où L très grande par rapport à h on aura $R = \frac{S}{B} = \frac{L \times h}{L + 2h} = h$

donc $I_c = b x g$

I_c peut s'exprimer en fonction du débit et de la rugosité.

calculons C par la formule de Manning :

$$C = \frac{R}{n} \quad \text{avec} \quad R = h = h_c$$

$$\text{donc} \quad I_c = \frac{g x h_c}{C^2 R} = \frac{g \times n^2}{R^{1/3}} = \frac{g \times n^2}{h_c^{1/3}} = g \frac{10}{9} \frac{n^2}{q^{2/3}} = 12,65 \frac{n^2}{q^{2/3}}$$

La pente critique d'un tel canal est fonction croissante de la rugosité n et du débit q

Le nombre de Froude

C'est un paramètre sans dimension qui traduit l'influence de la pesanteur.

$Fr = \frac{U^2}{gxh}$ expression appelée coefficient cinétique et représente

le double du rapport : $\frac{\text{Energie cinétique}}{\text{Energie potentielle}}$ de l'écoulement, soit

de la double du rapport de la charge cinétique $\frac{U}{2.g}$ et la charge

potentielle h . Il traduit une mesure de la rapidité ou tranquillité.

La charge spécifique par rapport au fond s'écrit :

$$H = h \left(1 + \frac{Fr}{2} \right)$$

Dans un canal rectangulaire le régime critique est défini par :

$$Fr = 1 \text{ ce qui donne } H_c = 1,5 h_c.$$

En régime fluvial Fr est inférieur à 1 est l'ont à H inférieur à $1,5 h$

En régime torrentiel Fr est supérieur à 1 est H supérieur à $1,5 h$

Si on remplace la profondeur h par la profondeur moyenne hm on aura $Fr = \frac{U^2}{g.hm}$

Quelque soit la forme du canal on peut généraliser les considérations précédentes :

Si Fr supérieur à 1 le régime est torrentiel

Si Fr est inférieur à 1 le régime étant fluvial.

Si Fr est égal à 1 le régime étant critique.

de generale des mouvements graduellement variés.

Mouvement graduellement varié est par définition un mouvement
les paramètres hydrauliques varient progressivement le long du
courant. La courbe représentant la ligne d'eau d'un tel mouvement
appelée courbe de remous. Le remous en un point est la différence
 $h - h_n$ entre la profondeur du courant et la profondeur normale
régime uniforme pour le débit considéré.

La hauteur h croît dans le sens de l'écoulement $\frac{\partial h}{\partial s} > 0 \Rightarrow \frac{\partial U}{\partial s} < 0$
à l'affaire a un écoulement graduellement retardé et un remous
 exhaussement.

La hauteur h décroît dans le sens de l'écoulement $\frac{\partial h}{\partial s} < 0 \Rightarrow \frac{\partial U}{\partial s} > 0$
à l'affaire a un écoulement graduellement accéléré et un remous
baissement.

hypothèses :

Canal suffisamment long pour que le mouvement graduellement varié
puisse s'y établir.

Nous nous limitons au cas où l'axe du canal se projette sur le
plan horizontal suivant une droite.

Courant rectiligne et parallèle, les composantes verticales des
vitesses sont négligeables par rapport à la composante horizontales
le liquide s'écoule en bloc, c'est à dire que dans n'importe quelle
section toutes les vitesses sont supposées égales à la vitesse
moyenne U dans cette section.

La pente du lit ($I = \text{tgi}$) suffisamment faible pour admettre
 $\cos i = I$ et $\sin i = \text{tgi} = I$

Equation différentielle du mouvement graduellement varié.

L'étude de la ligne d'eau du mouvement graduellement varié se fera
partir de l'équation différentielle de cette ligne, équation qu'il
viendra d'abord établi.

L'équation de la ligne d'eau sera établie pour un canal de pente I
donnée et de débit Q donné, à partir de cette équation on étu-
dera l'évolution de la forme de la ligne d'eau lorsque I varie et
restant constant; enfin on examinera l'influence simultanée de I
de Q sur le caractère de l'écoulement. Nous aborderons par la
suite les méthodes de calculs de cette surface.

Sur le trajet ds , z varie de dz et h de dh , la pente de la surface libre rapportée à l'horizontal est comptée positive si la surface libre descend dans le sens du courant

$$i = - \frac{dz}{ds} \quad \text{la pente du fond étant supposée faible :}$$

$$dz = - I ds + dh = - i ds \quad (1)$$

L'équation de Bernoulli appliquée entre deux sections 1 et 2

$$\frac{U_1^2}{2g} + z_1 = \frac{U_2^2}{2g} + z_2 + \int I ds \quad \text{sa différentielle donne}$$

$$d\left(\frac{U^2}{2g}\right) + dz + I ds = 0 \Rightarrow - dz = d\left(\frac{U^2}{2g}\right) + I ds \quad (2)$$

$$\text{de (1) et (2)} \Rightarrow I ds - dh = I ds + d\left(\frac{Q^2}{2g S^2}\right)$$

$$I ds - I ds = dh + d\left(\frac{Q^2}{2g} \cdot \frac{1}{S^2}\right)$$

$$(I - I) \frac{ds}{dh} = 1 + \frac{d}{dh} \left(\frac{Q^2}{2g S^2} \right)$$

$$(I - I) \frac{ds}{dh} = 1 + \frac{Q^2}{2g} \frac{d}{dh} \left(\frac{1}{S^2} \right); \quad \frac{d}{dh} \left(\frac{1}{S^2} \right) = - \frac{2}{S^3} \frac{dS}{dh}$$

$$\frac{dS}{dh} = L \quad \text{largeur superficielle de l'eau}$$

$$(I - I) \frac{dS}{dh} = 1 - \frac{Q^2}{2g} \cdot \frac{2 \cdot L}{S^2} = 0$$

$$\frac{dh}{ds} = \frac{I - I}{1 - \frac{Q^2 L}{g S^3}} = I \cdot \frac{1 - I/I}{1 - \frac{Q^2 L}{g S^3}}$$

Dans cette expression $\frac{dh}{ds}$ est la pente de la surface libre rapportée

au fond elle est positive si h croit est négative dans le cas contraire, h étant compté positive vers le haut.

I et Q sont constantes, S, L, J , dépendent de h

$$J = \frac{bu^2}{R} = \frac{b}{R} \frac{Q^2}{S^2}$$

L'équation est donc l'équation différentielle $ds = f(h) dh$ de la ligne d'eau en mouvement graduellement varié pour un écoulement en régime permanent à filets parallèles se déplaçant en bloc en canal uniforme de faible pente.

Dans le second membre le numérateur s'annule pour $I = J$ où $h = h_c$ c'est à dire en régime uniforme, il est positif pour I supérieur à J , et négatif pour I inférieur à J .

Le dénominateur n'est autre que : $\frac{\partial E}{\partial h} = 1 - \frac{Q^2 L}{S^2 g}$

$\frac{\partial E}{\partial h} = 0$ pour $h = h_c$ en régime critique

$\frac{\partial E}{\partial h} > 0$ pour $h > h_c$ en régime fluvial

$\frac{\partial E}{\partial h} < 0$ pour $h < h_c$ en régime torrentiel.

Classification des courbes de remous.

Canal descendant $I > 0$ $\left\{ \begin{array}{l} F \text{ pour } I < I_c \text{ cours d'eau est un fleuve} \\ T \text{ Pour } I > I_c \text{ le cours d'eau est un torrent} \\ C \text{ pour } I = I_c \end{array} \right.$

Canal horizontal $I = 0$ classe de type H

Canal ascendant $I < 0$ classe de type A

A l'intérieur de chaque classe on distinguera trois zones, la région susceptible d'être occupée par la ligne d'eau allant de la surface désignée par (1) vers le fond désignée par (3).

La région 1 sera celle située au dessus du niveau normal N_n et du niveau critique N_c , la région (2) située entre N_c et N_n , la région (3) au dessous.

En somme la classe de ligne d'eau (F, T, C, A, H) dépend du caractère du cours d'eau et la zone dépend des grandeurs H, h_c et h_n c'est à dire du régime.

Cette étude est une application du problème classique du tracé de la courbe représentative d'une fonction connaissant le signe de sa dérivée et les conditions aux limites.

1er Cas. Canal descendant $I > 0$

L'allure générale de la ligne d'eau est fonction des valeurs de I et I_c du canal pour le débit considéré.

I/ $I < I_c$ classe F

En partant du fond on trouve le niveau critique N_c puis le niveau normal N_n . $I_c > I$ entraîne $h_c < h_n$ on peut distinguer trois cas.

a) $h > h_n > h_c$ région 1, $I > J$; $\frac{dh}{ds} > 0$.

lorsque $h \rightarrow h_n$; $I \rightarrow J$ et $\frac{dh}{ds} > 0$.

Cela signifie que la courbe F1 se raccorde asymptotiquement à l'ament du niveau normal.

Lorsque $h \rightarrow \infty \Rightarrow \frac{dh}{ds} \rightarrow I$ ce qui signifie que la ligne

d'eau tend vers l'horizontale lorsque la profondeur croit indéfiniment :

comme $\frac{\partial E}{\partial h} > 0$ et $\frac{\partial h}{\partial s} > 0$ donc $\frac{\partial E}{\partial s} = \frac{\partial E}{\partial h} \cdot \frac{\partial h}{\partial s} > 0$

la ligne d'énergie s'élève par rapport au fond et tend à se

confondre avec la ligne d'eau horizontale lorsque $h \rightarrow \infty$
 la courbe F2 est une courbe de remous d'exhaussement qui correspond
 à un mouvement graduellement retardé qu'on rencontre à l'ament
 d'un barrage ou de piles de pont.

b) $h_n > h > h_c$ (région 2) ; $I < J$ $\frac{dh}{ds} < 0$

lorsque $h \rightarrow h_n$; $I \rightarrow J$ et $\frac{dh}{ds} \rightarrow 0$ la courbe F2 se raccorde
 asymptotiquement à l'ament du niveau normal.

lorsque $h \rightarrow h_c$; $\frac{dh}{ds} \rightarrow -\infty$ la ligne d'eau franchit le niveau

critique suivant une direction perpendiculaire au fond. Dans cette
 région, les vitesses ne sont plus // entre elles et les hypothèses
 simplificatrices de bases sont en défaut.

$\frac{\partial E}{\partial h} > 0$ et $\frac{\partial h}{\partial s} < 0$ donc $\frac{\partial E}{\partial s} < 0$ la ligne d'énergie
 s'abaisse par rapport au fond l'énergie spécifique est minimale
 dans la section critique la courbe F2 est une courbe de remous
 d'abaissement qui correspond à un mouvement graduellement accéléré.

c) $h_n > h_c > h$; region 3 ; $I < J$ $\frac{dh}{ds} > 0$ classe F

lorsque $h \rightarrow h_c$ $\frac{dh}{ds} \rightarrow \infty$ franchissement du niveau critique

lorsque $h \rightarrow 0$ $\frac{dh}{ds} \rightarrow \frac{-\infty}{-\infty}$ in ramene $\frac{dh}{ds}$ aux parties prin-

cipales. $\frac{dh}{ds} = \frac{J}{\frac{Q^2 L}{g S^3}} = \frac{b u^2}{\frac{Q^2 L}{g S^3}} = \frac{b g B}{L} > 0$ la ligne d'eau

coupe le fond du canal sous un angle fini. Dans cette region l'hypo-
 thèse du parallelisme des vitesses n'est plus valable.

Cette courbe F3 est une courbe de remous d'exhaussement qui correspond
 à un mouvement graduellement retardé.

Courbe de Remous de classe F -19-

II) $I > I_c$ classe T En partant du fond on trouve N_n , puis N_c $I > I_c$ entraîne $h_n < h_c$

1er Cas : $h > h_c > h_n$ region 1 $I > J$, $\frac{dh}{ds} > 0$

pour $h \rightarrow \infty \Rightarrow \frac{dh}{ds} \rightarrow I$ et pour $h \rightarrow h_c$ $\frac{dh}{ds} \rightarrow \infty$

pour $h \rightarrow \infty$, $\frac{dh}{ds} \rightarrow I$ A son extrémité aval la ligne d'eau possède une asymptote horizontale lorsque h croit indéfiniment la ligne d'eau franchit le N_c quasi verticalement en ce qui concerne la limite $h \rightarrow h_c$.

T1 est une courbe de remous d'éhaussement qui correspond à un mouvement graduellement retardé. Ce type est rencontré dans les cours d'eau où la pente est supérieure à la pente critique, aussi qu'à l'amont des barrages ou des piles de pont.

Elle est souvent précédée d'un ressant.

b) $h_n > h > h_c$ region 2
 $\frac{dh}{ds} < 0$ numérateur positif, et dénominateur négatif.

Lorsque $h \rightarrow h_c$, $\frac{dh}{ds} \rightarrow -\infty$

$h \rightarrow h_n$, $\frac{dh}{ds} \rightarrow 0$

T2 : c'est une courbe de remous d'abaissement qui correspond à un mouvement graduellement accéléré?

On la rencontre dans les cours d'eau dont la pente est supérieure à la pente critique par exemple à l'aval d'une augmentation brusque de pente.

c) $h_n > h_c > h$ region 3.
 $\frac{dh}{ds} > 0$ numérateur et dénominateur supérieur à 0.

$h \rightarrow h_n$, $\frac{dh}{ds} \rightarrow 0$

pour $h \rightarrow 0$ $\frac{dh}{ds} > 0$

La ligne d'eau coupe le fond horizontal sous un angle non nul. La ligne d'eau est représentée par T3. C'est une courbe de remous d'exhaussement qui correspond à un mouvement graduellement retardé. On rencontre ce type en aval des vannes de fond déviées dont la hauteur de levée a est inférieure à h_n .

- Courbes de remous de la classe T

III - $I = I_c$ classe C

Cette classe représente la limite commune des classes F et T avec disparition de la zone 2 puisque $h_n = h_c$ il reste 2 cas à étudier.

a) $h > h_c = h_n$ - region 1 -

$$\frac{dh}{ds} = I \text{ la ligne d'eau est horizontale (courbe C1)}$$

Ce remous d'exhaussement se rencontre au raccordement d'un canal de pente critique et d'un bassin.

b) $h < h_c = h_n$ - region 3 -

fréquent comme C1, dans le cas où la largeur du cours d'eau est très grande / à sa profondeur.

$$\frac{dh}{ds} = I \text{ correspond à une droite horizontale C3.}$$

le remous d'exhaussement particulier se rencontre lors d'une réduction de pente aboutissant à la pente critique.

Courbes de remous de la Classe C

Canal horizontal $I = 0$ classe 4

Dans ce cas $h_n = \infty$; la profondeur critique ne dépend que du débit^{et} est indépendante de la pente et reste toujours définie par la relation caractéristique du régime critique.

$$\frac{Q^2 L}{g S^3} = 1 \text{ il ne subsiste que les regions 2 et 3}$$

a) $h > h_c$ - region 2 -

la courbe correspondante H2 est la limite de F2 lorsque $I \rightarrow 0$.

pour $I = 0$ $\frac{dh}{ds} = \frac{I - J}{2} = - \frac{J}{2}$ 22

$$h \rightarrow \infty ; J \rightarrow 0 \text{ et } S \rightarrow 0 \text{ donc } \frac{dh}{ds} \rightarrow 0$$

lorsque la profondeur augmente indéfiniment à l'amont la courbe admet une asymptote horizontale.

H2, est un remous d'abaissement correspondant à un mouvement graduellement accéléré, qu'on rencontre dans les canaux horizontaux.

b) $h < h_c$ - région 3 -

la courbe H3 est la limite de F3 lorsque $I \rightarrow 0$.

Cette courbe de remous d'exhaussement correspond à un régime graduellement retardé.

Courbes de remous Classe A

Canal ascendant $I < 0$ classe A

la hauteur normale n'existe pas mais h_c reste définie par $\frac{Q^2 L}{g S^3} = 1$ Les régions qu'on distingue sont 2 et 3

a) $h > h_c$ - région 2 -

A2 est une courbe d'abaissement correspondant à un régime graduellement accéléré.

lorsque h croit indéfiniment, elle est asymptotique à l'amont et coupe le niveau critique verticalement.

b) $h < h_c$ - région 3 -

A3 traduit un remous d'exhaussement correspondant à un régime graduellement retardé.

Courbes de remous classe A

Propriétés des courbes.

- 1- Quelque soit la pente du lit le regime est toujours retardé dans les régions 1 et 3 ($\frac{dh}{ds} < 0$ remous d'exhaussement F1, F3, T1, T3, C1, C3, H3 et A3) et toujours accéléré dans la region 2 ($\frac{dh}{ds} > 0$ remous d'abaissement F2, T2, H2 et A2).

////// METHODE DE GESA LAPRAY
(COURBES DE REMOUS)
=====

INTRODUCTION .

Nous consacrons une partie de notre thèse pour l'étude des courbes de Remous par la méthode de la théorie de la longueur flurodynamique dont Mr Geza LAPRAY est l'auteur.

De ce fait, nous allons devoir renvoyer et ce à plusieurs reprises le lecteur à l'exposé de Mr Geza LAPRAY sur la théorie de la longueur flurodynamique.

Cette théorie applicable aussi bien aux conduites sous pression qu'aux écoulements à surface libre. Par cette même théorie Mr LAPRAY a donné une analyse aussi complète que possible aux écoulements graduellement non uniforme, bidimensionnels et un canal rectangulaire.

Nous donnerons dans cette présente étude un aperçu sur les grandeurs, coefficients, et les paramètres bidimensionnels de conception de cette théorie tels que: Λ , λ , ao , Qko , hf , hx , M , W , L . Les avantages de cette méthode résident:
De l'utilisation des formules précises.
Par l'élimination de toute tentative et donne directement les résultats moyennant les ~~diagrammes~~ ^{diagrammes} de validité.

APPEL SUR LA THEORIE DE LA LONGUEUR FLUODYNAMIQUE.

Dans un écoulement permanent d'un fluide, passant par une conduite à profil constant, les éléments à considérer sont :

- Q : le débit volumique .
- JJ : Gradient de perte de charge .
- ξ : la rugosité absolue de la conduite .
- a : une dimension linéaire arbitrairement choisie .

Ainsi on a respectivement :

$$\lambda = H/D ; \quad \lambda = h/e ; \quad I \text{ et}$$

Paramètres de forme des sections

- 1 - P . f . S . Circulaire
- 2 - P . F . S . Parabolique
- 3 - P . F . Trapézoïdale
- ✓ - viscosité cinématique du fluide géliculé
- 4 - $\cotg \alpha$

Les éléments énumérés ci dessus ne sont pas indépendants les uns des autres, ils sont liés entre eux par des relations régies par une loi physique qui peut être rapproché par des formules théoriques et empiriques usuels (DARCY - WEISSBACH - CHEZY - NIKURADSI)

Les formules de Darcy et de Chezy avec le diagramme de Mody permettent la détermination de chacune des autres variables comme Q, a et paramètre de forme. Seulement possible par tâtonnement ou approximations successives.

Dans le but de trouver une solution directe et rapide, la théorie de la longueur fluodynamique démontre que chacune des dimensions linéaires du profil du fluide en écoulement incompressible ou pouvant être considéré comme tel en raison d'un faible gradient de pression peut-être ramené comme le produit de 3 facteurs: 1, 2, 3

- Le premier facteur "a" la dimension d'une longueur, appelée longueur fluodynamique

$$a = f \left(\frac{Q}{J} ; \xi , \delta \right)$$

Q, J, ξ étant respectivement le débit géliculé, la perte de charge par unité de longueur, la rugosité absolue selon Nikuradsi?

... / ...

- Le second facteur appelé dimensionnel est un paramètre sans dimension qui ne dépend que de la forme du profil.

Pour les profils circulaires $a_0 = h_0 = fD$ (Σ)

Pour les profils paraboliques $a_0 = c_0 = f_0$ (Σ)

Pour les profils trapézoïdaux $a_0 = h_0 = fh$ (Σ et ν)

$a_0 = b_0 = fb$ (Σ, ν)

- Le troisième facteur sera appelé facteur de transition désigné par Λ est un paramètre sans dimension, fonction de la rugosité relative ξ/DH et du nbr de Reynolds $\lambda = f(\xi/DH, R)$

Avec ces 3 hypothèses en aboutit à la théorie de la longueur fluéodynamique $a = \lambda \cdot \Lambda \cdot a_0$

NOTA BENE : Pour les écoulements en régime T.R. caractérisé par $R \geq R_{hi}$ ou à $\lambda = 1$ et l'équation se réduit $a = \Lambda \cdot a_0$

SIGNIFICATION PHYSIQUE DE LA THEORIE DE LA LONGUEUR FLUODYNAMIQUE.

8

On considère un écoulement plan uniforme à surface libre, se produisant sur un plan incliné, indéfiniment large, véhiculant Q ; sa pente J et sa rugosité ξ . On découpe dans la section droite d'un tel courant une tranche carré ayant sa longueur b égale à sa profondeur h du liquide. On a $\Lambda = h = b$ et le débit unitaire $q = Q/\Lambda$

ECOULEMENT BIDIMENSIONNELS GRADUELLEMENT NON UNIFORME.

GENERALITES. Le but de cette étude d'écoulement est la détermination du profil en long de la surface libre des écoulements graduellement non uniforme. Il comporte donc d'accorder une attention toute particulière à ce type d'écoulement.

Ils constituent un cas spécial des écoulements permanents non uniformes. La profondeur du liquide, l'aire de la section mouillée, la pente du fond et le rayon moyen, varient graduellement le long du canal.

- J_0 - du fond de la conduite (pente géométrique)
- J_p - de la surface libre du liquide (gradient piézon)
- J - de la ligne des charges totale (gr. P.d.C.)

CARACTERISTIQUES D'UN ECOULEMENT GRADUELLEMENT NON UNIFORME.

Les éléments caractéristiques d'un écoulement graduellement non uniforme peuvent être déterminés par différentes méthodes de calcul parmi lesquels on distinguera:

- La méthode dit "Tronçon par tronçon" rendu aisée par l'application de la théorie de la longueur fluéodynamique à chacune des tronçons considérés.
- La méthode de l'intégration numérique rendu rationnelle par l'introduction du paramètre dimensionnel Q_k du débit critique Q_k trouvant sa signification de la théorie de la longueur fluéodynamique
- La méthode directe basée sur la théorie de la longueur fluéodynamique applicable aux écoulements passant d'une part sur plan incliné ou horizontal large, ou par un système de conduite

I) Méthode dite " TRONCON PAR TRONCON "

On appliquons le théorème de Bernoulli aux sections (I) et (II) distantes de ΔL en débouche sur l'équation: $V_1^2/2g + J\Delta L + h_1 = \frac{V_2^2}{2g} + J\Delta L + h_2$

d'où on tire la longueur du tronçon

$$\Delta L = \frac{(V_1^2 - V_2^2)/2g + (h_1 - h_2)}{J - J_0} \quad (129)$$

où les éléments indicés 1 et 2 correspondent respectivement aux sections (I) et (II). Ainsi connaissant les conditions dans l'une des sections, par exemple dans la section (I), on peut déduire la profondeur h_2 dans la section (2) situé à une distance ΔL de (I) après une série de tentations successives utilisant le procédé suivant :

- 1°) On choisit à priori une profondeur h_2 et on calcul la valeur y correspondant Δ_2 et V_2 .

- ... / ...
- 2°) On calcul la moyenne arithmétique $h = \frac{h_1 + h_2}{2}$ et les valeurs y correspondant de Λ , A et de V et on lit sur la règle "L" la valeur y correspondant de J
- 3°) On substitue les dites valeurs en (129) pour calculer ΔL . Si la valeur de ΔL ainsi obtenue ne correspond pas à la réalité, on modifie h_2 et on recommence toute la séquence précédente.

II) Méthode par INTEGRATION NUMERIQUE.

Elle est rationalisée par l'introduction du paramètre dimensionnel Q_{ke} dans l'application de la longueur fluéodynamique applicable qu'aux écoulements passants par des canaux à profil sec constant et à pente géométrique variable.

$$J = \frac{d}{dL} \left(\frac{V^2}{2g} + Z_0 - J_0 L + h \right) \quad (130)$$

Z_0 désignant la côte du fond du canal dans la section déterminée par $L = ?$

En exécutant la dérivation l'équation (130) devient

$$J = \frac{-V}{g} \frac{dV}{dL} + J_0 - \frac{dh}{dL} \quad (131)$$

En application de l'équation de continuité on a pour un écoulement permanent : $VA = Q = CSM$

En dérivant cette dernière suivant L on tire

$$\frac{dV \cdot A}{dL} + V \cdot \frac{dA}{dL} = 0$$

En posant $dA = e dh$

e désignant la largeur du plan d'eau on a $Q = VA \Rightarrow A = \frac{Q}{V}$

$$\frac{dV}{dL} = - \frac{V \cdot e}{A} \cdot \frac{dh}{dL} = - \frac{Q \cdot e \cdot dh}{A^2 \cdot dL}$$

... / ...

En éliminant $\frac{dv}{dt}$ entre cette dernière équation et (131) et en exprimant V par l'équation de continuité on tire

$$\frac{Q^2}{g A^2} e \cdot \frac{dh}{dL} + J_0 - \frac{dh}{dL} = J$$

En exprimant dL de cette dernière équation on tire

$$dL = \frac{1 - Q^2 \cdot e \cdot /g \cdot A^3}{J_0 - J} dh \quad (132)$$

En considérant que :

$$e = e_0 \cdot \Lambda ; A = A_0 \cdot \Lambda^2 \quad \text{et } Qk_0 = \sqrt{A_0^3 \cdot e}$$

l'équation (132) devient:

$$dL = \frac{1 - Q^2/g \cdot \Lambda^5 \cdot Qk_0^2}{J_0 - J} dh$$

En intégrant on obtient:

$$L = \int_{h_1}^{h_2} \frac{1 - Q^2/g \cdot \Lambda^5 \cdot Qk_0^2}{J_0 - J} dh$$

L désignant la distance entre les 2 sections ayant les profondeurs d'eau h_1 et h_2 lorsque le numérateur de la fonction à intégrer et 0 l'écoulement devient critique et il ne peut y avoir de variation graduellement de la profondeur lors du passage du régime torrentiel en fluvial.

Lorsque $J = J_0$ le régime devient uniforme.

Pour un canal à section droite et constante et a pente géométriquement invariable la fonction à intégrer ne dépend que de h . Ainsi on peut écrire:

$$F(h) = \frac{1 - Q^2/g \cdot \Lambda^5 \cdot Qk_0^2}{J - J_0}$$

et en repère cartésien

On représente dans un système cartésien de coordonnées par une courbe ayant pour abscisse les valeurs de h et pour ordonnées les valeurs de $F(h)$?

... / ...

B(9)

$$\frac{Q^2 / e}{A^3 g} = 1$$

Formule générale, exprimant la condition du régime critique d'un écoulement permanent uniforme à surface libre.

ÉCOULEMENTS BIDIMENSIONNELS GRADUELLEMENT NON UNIFORMES.

Partons de l'équation :

$$dL = \frac{1 - Q^2 e / g A^3}{J_0 - J} dh \quad (30)$$

Appliquons à cette équation un écoulement bidimensionnel, passant sur un fond constitué par un plan incliné large on a :

$$e = \frac{Q}{b} \quad A = h \quad P = 1 \quad R_m = h$$

L'équation (30) devient :

$$dL = \frac{1 - Q^2 / gh^3}{J_0 - J} dh \quad (31)$$

En éliminant Q^2/g entre (31) et on sait que $\sqrt[3]{Q^2/g} = k$

$$dL = \frac{1 - K^3 / h^3}{J_0 - J} dh \quad (32)$$

En posons $h_t = \frac{h}{k}$ et $L_t = \frac{L}{K}$

L'équation (32) devient :

$$dL_t = \frac{1 - h_t^{-3}}{J_0 - J} dh_t \quad (33)$$

Pour un écoulement bidimensionnel

$$V = \frac{Q}{h} = K - h^{0,65} \cdot J^{0,5} \quad (S4) \quad (25)$$

$$\Rightarrow J = \frac{Q^2}{K^2 \cdot h^{3,3}} \quad (35)$$

En éliminant Q et h entre (33) et (35) et $\sqrt{Q^2/g} = K$ on tire

$$J = \frac{g}{K^2 \cdot h_t^{3,3} K^{0,3}} \quad (36)$$

En éliminant J entre (34) et (36) on tire

$$dL_t = \frac{1 - h_t^{-3}}{J_0 - \frac{g}{K^2 \cdot h_t^{3,3} K^{0,3}}} dh_t \quad (37)$$

... / ...

... / ...

En multipliant et le dénominateur et le numérateur par $\alpha^2 \cdot K^{0,3} \cdot h_t^{3,3}$ (37) devient

$$dL_t = \frac{(1 - h_t^3) \alpha^2 \cdot K^{0,3} \cdot h_t^{3,3}}{J_0 \cdot \alpha^2 \cdot K^{0,3} \cdot h_t^{3,3} - g} dh_t \quad (38)$$

en posant $M = \frac{\alpha^2 - K^{0,3}}{g}$ (39)

en tire
$$dL_t = \frac{M h_t^{3,3} - h_t^{0,3}}{J_0 M h_t^{3,3} - 1} dh_t \quad (40)$$

En passant
$$F(h_t, J_0 M) = \frac{h_t^{3,3} - h_t^{0,3}}{J_0 M h_t^{3,3} - 1} \quad (41)$$

(40) devient

$$dL_t = M F(h_t, J_0 M) dh_t \quad (42)$$

en intégrant en tire

$$L_t = M \int_{h_{1t}}^{h_{2t}} F(h_t, J_0 M) dh_t =$$

$$M \int_{h_{1t}}^{h_{2t}} \frac{h_t^{3,3} - h_t^{0,3}}{M J_0 h_t^{3,3} - 1} dh_t \quad (43)$$

Le facteur M défini par (39) ainsi que tous les termes des équations (40), (41), (42) et (43) sont bidimensionnels en posant

$$\begin{aligned} \int_{h_{1t}}^{h_{2t}} F(h_t, J_0 M) dh_t &= \int_{h_{1t}}^{h_{2t}} F(h_t, J_0 M) dh_t \\ &= \int_{h_{1t}}^{h_{2t}} \frac{h_t^{3,3} - h_t^{0,3}}{J_0 M h_t^{3,3} - 1} dh_t \quad (44) \end{aligned}$$

$$\dots / \dots \quad \begin{array}{c} h_2 \\ h_1 \end{array} = K M \quad \begin{array}{c} h_2 \\ h_1 \end{array} (h_t, J_o M) \quad (45)$$

Ainsi cette méthode permet la solution directe de tous les problèmes d'écoulement bidimensionnel graduellement uniforme.

$$\Sigma = M \cdot J_o \text{ Produit des discriminatoire}$$

CLASSEMENT DES PROFILS EN LONG A SURFACE LIBRE.

Σ - Produit des discriminatoire

$$\Sigma = 50 \backslash M$$

D'après des équations étudiés qu'on va énuméré par la suite on constate plusieurs types de profil en long des écoulements bidimensionnels graduellement non uniforme ayant chacun des caractéristiques bien déterminées.

- + La profondeur du liquide en écoulement peut être supérieure, égale ou inférieure à la profondeur dite " normale " h_o correspondant à l'écoulement uniforme(normal).
- + Ce point de vue d'écoulement peut être classé respectivement comme supernormal, normal ou subnormal. Le régime peut être torrentiel, critique ou fluvial.
- + La pente géométrique J_o peut être classé comme prononcée (forte) critique, suave, horizontal ou aduerees suivant le caractère du régime de l'écoulement normal y correspondant.

Pour un canal rectangulaire, l'étude étant commode et le raisonnement se fait pour une section droite de largeur unité. Le débit dans celle-ci est le débit unitaire ou par unité de largeur de canal q et l'on peut écrire pour cette section unitaire.

$$q = \frac{Q}{B} \text{ où } B \text{ étant la largeur du canal qui est constante, il}$$

$$\text{vient alors, } q = v h \text{ et } S = h B$$

$$S : \text{ section} \quad hc^3 = \frac{q^2}{g}$$

$$v : \text{ vitesse}$$

$$h : \text{ hauteur.}$$

Si ce canal a en outre, une largeur très grande par rapport à sa profondeur on sait qu'on a approximativement $R_h = h$ où R_h rayon hydraulique

$$R_h = \frac{S}{p} = \frac{B h}{B+2h} \text{ divisons par } B \text{ le numerateur}$$

$$\text{et le dénominateur } R_h = \frac{h}{1+2\frac{h}{B}} ; \frac{h}{B} \text{ o donc } R_h = h.$$

Pour calculer J , faisons l'hypothèse que cette perte de charge unitaire est celle que produirait dans la section considérée le courant uniforme de même profondeur h et de même débit Q , c'est à dire que J sera donnée par la formule de chez y :

$$v = C \sqrt{R J} \quad J = \frac{v^2}{C^2 \cdot R}$$

$$J = \frac{b v^2}{R} = \frac{b q^2}{h^2 R} = \frac{b q^2}{h^3}$$

Pour calculer I on utilise la formule de chez y en supposant l'écoulement uniforme donc de profondeur h_n , profondeur normale correspondant au débit considéré.

$$v = C_n \sqrt{R_n J} \quad J = \frac{v^2}{C_n^2 R_n} = \frac{b n q^2}{h_n^2 R_n} = \frac{b n q^2}{h_n^3}$$

dh étant le coefficient correspond à la hauteur normale hn. On suppose que la profondeur réelle h le long de la courbe de... diffère peu de la profondeur normale hn nous pouvons admettre que b est constant tout le long de cette courbe et il vient :

$$\frac{J}{I} = \frac{\frac{bq^2}{h^3}}{\frac{bnq^2}{hn^3}} = \frac{bq^2}{h^3} \cdot \frac{hn^3}{bnq^2} = \frac{hn^3}{h^3} = \left(\frac{hn}{h}\right)^3$$

Quant à $\frac{Q^2 L}{gS^3}$ il vient compte tenu des hypothèses :

$$\frac{Q^2 B}{gS^3} = \frac{q^2 B^2 B}{g h^3 B^3} = \frac{q^2 B^3}{g h^3 B^3} = \frac{hc^3}{h^3} = \left(\frac{hc}{h}\right)^3$$

Revenons à l'équation différentielle du mouvement graduellement varié en canal uniforme :

$$\frac{dh}{dl} = I \frac{1 - \frac{J}{I}}{1 - \frac{Q^2 B}{gS^3}}$$

et remplaçons $\frac{J}{I}$ par $\left(\frac{hn}{h}\right)^3$ et $\frac{Q^2 B}{gS^3}$ par $\left(\frac{hc}{h}\right)^3$

$$\frac{dh}{dl} = I \frac{1 - \left(\frac{hn}{h}\right)^3}{1 - \left(\frac{hc}{h}\right)^3} \Rightarrow I dl = \frac{1 - \left(\frac{hc}{h}\right)^3}{1 - \left(\frac{hn}{h}\right)^3} dh$$

$$I dl = \frac{1 - \frac{hc^3}{h^3}}{1 - \frac{hn^3}{h^3}} dh = \frac{\frac{h^3 - hc^3}{h^3}}{\frac{h^3 - hn^3}{h^3}} dh = \frac{h^3 - hc^3}{h^3 - hn^3} dh$$

Ajoutons et retranchons hn^3 au numérateur :

$$I dl = \frac{h^3 + hn^3 - hn^3 - hc^3}{h^3 - hn^3} dh = \left[\frac{h^3 - hn^3}{h^3 - hn^3} \right] + \frac{hn^3 - hc^3}{h^3 - hn^3} dh$$

$$Idl = \left[1 + \frac{hn^3 - hc^3}{h^3 - hn^3} \right] dh = dh + \frac{hn^3 - hc^3}{h^3 - hn^3} dh$$

divisons numerateur et denominateur par hn^3 :

$$Idl = dh + \frac{1 - hc^3/hn^3}{\frac{h^3}{hn^3} - 1} dh$$

$$Idl = dh + \left[1 - \frac{hc^3}{hn^3} \right] \cdot \frac{dh}{\frac{h^3}{hn^3} - 1} = dh + 1 - \left(\frac{hc}{hn} \right)^3$$

$$Idl = dh + \left[1 - \left(\frac{hc}{hn} \right)^3 \right] \frac{dh}{\left(\frac{h}{hn} \right)^3 - 1}$$

posons : $y = \frac{h}{hn}$ $h = hn y$.

$$dh = hndy$$

$$Idl = dh + \left[1 - \left(\frac{hc}{hn} \right)^3 \right] \frac{dh}{y^3 - 1}$$

$$Idl = hn dy + \left[1 - \left(\frac{hc}{hn} \right)^3 \right] \frac{hn dy}{y^3 - 1}$$

$$\frac{Idl}{hn} = dy + \left[1 - \left(\frac{hc}{hn} \right)^3 \right] \frac{dy}{y^3 - 1}$$

L'équation à laquelle on a abouti est l'équation de Baklanoff, approchée avec :

$$J = \left(\frac{hc}{hn} \right)^3 \quad \text{et} \quad \alpha = 3$$

Entre les sections 1 et 2 d'un canal

$$J \frac{h_2 - h_1}{hn} = \frac{h_2 - h_1}{hn} + \left[1 - \left(\frac{hc}{hn} \right)^3 \right] [\phi(\eta_2) - \phi(\eta_1)]$$

$\phi(\eta_1)$ et $\phi(\eta_2)$ appellés integrate de Bresse ou ϕ Bresse

$$\phi \text{ Bresse} = - \int \frac{dn}{\eta^3 - 1}$$

Les valeurs de la fonction de Bresse $\phi(\eta)$ sont données par une table dressée par lui même. Ces valeurs sont données en fonction de

$$\eta = \frac{h}{hn}$$

- Calcul pratique d'une courbe de remous par la méthode de Bresse :

- On connaît le débit Q donc $q = \frac{Q}{B}$ la pente I du canal

sa rugosité n on cherche le profil de la surface libre c'est-à-dire la profondeur h dans une section quelconque d'abscisse x . On calcule d'abord hc et hn dont la comparaison précise le type de courbe de remous auquel on a affaire :

$$hc = \sqrt[3]{\frac{q^2}{g}} ; \quad hn^3 = \frac{b q^2}{I}$$

Si on utilise la formule de Manning

$$b = \frac{1}{c^2} = \frac{n^2}{R^{1/3}} = \frac{n^2}{hn^{1/3}}$$

$$hn^{10/3} = \frac{n^2 q^2}{I}$$

Connaissant h_c et h_n , on peut déduire la classe de la remous, pour préciser son type c'est-à-dire le numéro d'ordre de la région dans laquelle elle est située il faut comparer la profondeur h_0 du point de repère P_0 à h_n et h_c , h_0 s'obtient à partir des formules classiques relatives à la singularité considérée.

- Connaissant le type et la classe de remous on procède à un calcul proprement dit. Dans la section de repère on a : $y_0 = h_0$

la table de Bresse donne la valeur correspondante à (y_0) , elle donne alors une hauteur h la table de Bresse donne (h) en portant ces valeurs dans l'équation précédemment trouvée on obtient $S_0 - S_1$, c'est-à-dire l'abscisse compte à partir de la section de repère, de la section de profondeur h_1 . On recommence les calculs à partir de S_1 .

La précision obtenue est d'autant meilleure que les abscisses S_0 et S_1 sont plus rapprochées c'est-à-dire que $h_0 - h_1$ est plus faible;

la courbe de remous en régime fluvial se calcule de l'amont (section de contrôle) vers l'aval, alors qu'en régime torrentiel le remous est conduit de l'amont (section de contrôle) vers l'aval.

- Cas d'un canal horizontal.

- dans ce cas ($I = 0$) on a $h_n = h_c$ et on ne peut plus utiliser la hauteur normale h_n pour définir la valeur auxiliaire h_0 . On rapporte alors la profondeur réelle à la profondeur critique et on procède comme suit :

- On calcule la profondeur critique h_c
- On définit les paramètres

$$S_c = \frac{I^1_c}{I_c} \quad \text{et} \quad \frac{h}{h_c} = \frac{y}{h_c} \quad \text{avec :}$$

I^1_c : pente critique pour la profondeur h_c $I_c = \frac{b g^3 Q^2}{P_c^3}$

Ic : pente critique pour la profondeur h $Ic = \frac{bgS}{R.L}$

- On calcule :

$$S_1 = \frac{I^1_c}{I_c^1} \text{ et } \tau_1^1 = \frac{h_1^1}{hc} \text{ correspondant à } h_1^1$$

$$S_2 = \frac{I^1_c}{I_c^2} \text{ et } \tau_2^2 = \frac{h_2^2}{hc} \text{ correspondant à } h_2^2$$

$$S^{1,2} = \frac{S_1^2 + S_2^2}{2}$$

La distance entre les sections S^1 de profondeur h^1 et S^2 de profondeur h^2 est donnée par l'expression :

$$S^2 - S^1 = \frac{hc}{I c} \left[S_{1-2}^{1,2} (\tau_2 - \tau_1) - \frac{\tau_2^{n+1} - \tau_1^{n+1}}{n+1} \right]$$

INTRODUCTION AUX ESSAIS SUR MODELES REDUITS.

Nulle part plus qu'en hydraulique les formules théoriques utilisées pour fixer les dimensions des ouvrages ou les conditions d'écoulement ne sont susceptibles d'extrapolation, en raison des hypothèses approximatives (presque toujours appuyées sur l'expérience) sur lesquelles elles reposent et des simplifications préalables qui ont présidé à leur établissement.

Lorsqu'un Ingénieur étudie le projet d'un ouvrage hydraulique (prise d'eau, évacuateur de crue, siphon, etc.), il commence par préciser l'ordre de grandeur de ses dimensions en se basant sur celles des ouvrages analogues existants et en tenant compte de l'application à l'écoulement considéré des formules théoriques ou empiriques de l'hydraulique classique. Mais généralement les résultats qu'il obtient ainsi ne peuvent le satisfaire complètement en raison, d'une part, de l'approximation très grossière des formules utilisées et, d'autre part de la nécessité de schématiser le phénomène considéré ou de négliger certains paramètres pour pouvoir lui appliquer la ou les formules utilisées.

L'idée vient tout naturellement d'essayer de voir "en petit" comment cela se passe en grand. C'est ce qui constitue le principe des essais sur modèles réduits qui ont pris un développement considérable non seulement en hydraulique mais dans d'autres branches de la mécanique, notamment en aérodynamique.

La faveur dont bénéficient ces essais s'explique par les facilités qu'offrent les mesures effectuées au laboratoire, la plus grande précision qu'autorisent les appareils de mesure utilisés ; en outre, les modèles réduits permettent d'effectuer aisément de nombreuses expériences, de les répéter en cas de nécessité en faisant varier dans tel ou tel sens tel ou tel paramètre du problème (étude systématique du comportement de l'écoulement pour différents débits, différents tirants d'eau, différentes pressions, différentes formes de telle ou telle partie de l'ouvrage, etc.). Enfin les dépenses nécessitées par les essais sur modèle représentent une fraction toujours faible du montant total des dépenses et les résultats fournis par le modèle permettent souvent de réaliser des économies de temps et d'argent très importantes pour l'exécution de l'ouvrage.

Mais un problème essentiel se pose alors : dans quelle mesure et suivant quelles lois les résultats obtenus sur le modèle peuvent-ils être transposés dans l'écoulement naturel en vraie grandeur (qu'on appelle le prototype)? Autrement dit, si le modèle est géométriquement semblable au prototype, les dimensions linéaires homologues du modèle et du prototype étant dans le rapport λ (échelle du modèle) et si, en outre, dans le modèle les caractéristiques de l'écoulement qui intéressent l'ingénieur (vitesses, débits, pressions, etc.) sont réduites par rapport à celles du prototype suivant des rapports différents (λ_v , λ_q , λ_p , etc.) pour que les résultats obtenus sur le modèle soient transposables dans la réalité, il faut d'abord que les rapports susvisés (λ_v , λ_q , λ_p , etc.) soient bien déterminés et constants, qu'ils ne changent pas, par exemple, quand on modifie les conditions d'écoulement (débit, pression, tirant d'eau, etc.) ; ensuite, il faut que ces rapports soient connus en fonction de l'échelle λ . Si ces conditions sont réalisées on a dans le modèle un écoulement semblable à l'écoulement réel dans le prototype.

La réalisation de ces conditions résulte de l'application des lois de similitude.

Similitude géométrique :

Nous l'avons déjà définie en introduisant l'échelle du modèle qui est le rapport des dimensions linéaires homologues du modèle (L_2) et du prototype (L_1), c'est-à-dire $\lambda = \frac{L_2}{L_1}$

Similitude cinématique :

La similitude cinématique exige que les vitesses et les accélérations soient dans un rapport défini et constant en tous les points correspondants des deux écoulements.

Soient

t_1 le temps mis à parcourir une distance L_1 dans le prototype,

t_2 le temps mis à parcourir la distance L_2 homologue de L_1 dans le modèle,

l'échelle du modèle : $\lambda = \frac{L_2}{L_1}$

l'échelles des temps : $\lambda_t = \frac{t_2}{t_1}$

l'échelle des vitesses : $\lambda_v = \frac{v_2}{v_1}$

l'échelle des accélérations : $\lambda_a = \frac{a_2}{a_1}$

On peut écrire facilement les relations suivantes :

$$V_1 = \frac{L_1}{t_1} \quad ; \quad V_2 = \frac{L_2}{t_2}$$

en divisant membre à membre :

$$\frac{V_2}{V_1} \equiv \lambda_v = \frac{L_2}{L_1} \times \frac{t_1}{t_2} = \frac{\lambda}{\lambda_t}$$

De même pour les accélérations :

$$\gamma_1 = \frac{L_1}{t_1^2} \quad ; \quad \gamma_2 = \frac{L_2}{t_2^2}$$

$$\frac{\gamma_2}{\gamma_1} = \frac{L_2}{L_1} \left(\frac{t_1}{t_2} \right)^2 = \frac{\lambda}{\lambda_t^2}$$

On voit donc que le choix de l'échelle des temps impose celle des vitesses $\lambda_v = \lambda / \lambda_t$ et des accélérations $\lambda_\gamma = \lambda / \lambda_t^2$.

- Similitude dynamique :

Les mouvements du liquide dans le prototype et dans le modèle sont provoqués par des forces. Pour que les deux systèmes (modèle et prototype) soient dynamiquement semblables, il est donc nécessaire que toutes les forces agissant en des points homologues du modèle et du prototype soient dans le même rapport.

- ANALYSE DES FORCES -

Les principales forces qui interviennent en hydraulique sont les suivantes :

- les forces d'inertie,
- les forces de turbulence,
- les forces de pesanteur,
- les forces de viscosité,
- les forces de capillarité.

Les forces de capillarité n'interviennent que pour l'étude de problèmes très particuliers qui sortent du domaine habituel de l'hydraulique traditionnelle. Nous ne considérerons donc que les quatre premières catégories de forces.

Pour chacune de ces catégories exprimons le rapport de similitude des forces correspondantes aux points homologues du modèle et du prototype.

- Forces d'inertie :

La force d'inertie agissant sur la particule de masse m animée d'une vitesse V sur sa trajectoire dont le rayon de courbure est r , a pour expression :

$$F = m \frac{V^2}{r}$$

Dans le prototype on aura donc : $F_1 = m_1 \frac{V_1^2}{r_1}$

Au point homologue du modèle ; $F_2 = m_2 \frac{V_2^2}{r_2}$

d'où :

$$\frac{F_2}{F_1} = \frac{m_2 \left(\frac{V_2}{V_1} \right)^2 \frac{r_1}{r_2}}$$

Posons :

$$\frac{F_2}{F_1} = \lambda_{fi} = \text{rapport des forces d'inertie}$$

$$\frac{m_2}{m_1} = \lambda_m = \text{rapport des masses}$$

il vient :

$$\lambda_{fi} = \frac{\lambda_m \lambda_v^2}{\lambda} = \lambda_m \lambda_t^{-2}$$

Mais le rapport des masses est égal au rapport des masses volumiques (λ_p) multiplié par le rapport des volumes (λ^3) ; on a donc, en définitive :

$$\lambda_{fi} = \lambda_p \lambda^4 \lambda_t^{-2}$$

- Forces de turbulence :

Comme nous l'avons démontré au la force tangentielle résultant de la turbulence d'un écoulement peut s'exprimer comme suit

$$F_t = \rho S u \bar{v} \bar{v}'$$

ρ étant la masse volumique du liquide,
 S représentant la surface à travers laquelle se produit l'échange latéral de quantités de mouvement résultant de l'échange des particules liquides.

$\overline{u'v'}$ étant la moyenne du produit des fluctuations de la vitesse instantanée dans le sens longitudinal (u') et dans le sens transversal (v').

Le rapport des forces de turbulence sera donc :

$$\lambda_{ft} = \lambda_f \cdot \lambda^2 \cdot \lambda_v^2$$

$$\lambda_{ft} = \lambda_f \lambda^4 \cdot \lambda_t^{-2} = \lambda_{fi}$$

On constate donc que le rapport de similitude des forces de turbulence est le même que celui des forces d'inertie ce qui traduit le fait que ces deux catégories de forces sont de même nature.

Forces de pesanteur :

La force de pesanteur agissant sur la particule liquide de masse m est $F = mg$.

Le rapport des forces de pesanteur sera donc :

$$\lambda_{fp} = \lambda_m \cdot \lambda g$$

$$\lambda_{fp} = \lambda_f \cdot \lambda^3 \cdot \lambda g$$

Forces de viscosité :

La force de viscosité agissant sur l'élément de surface dS est donnée par la formule de Newton :

$$dF = \mu \cdot dS \frac{dv}{dn}$$

dv/dn représentant le gradient de vitesse dans la direction normale à dS .

Le rapport des forces de viscosité sera donc :

$$\lambda_{fv} = \lambda \mu \cdot \lambda^2 \cdot \lambda_v \cdot \lambda^{-2}$$

$$\lambda_{fv} = \lambda \mu \cdot \lambda^2 \cdot \lambda_t^{-1}$$

LOIS DE SIMILITUDE DYNAMIQUE .

Suivant la nature de l'écoulement considéré ces diverses catégories de forces interviennent d'une manière plus ou moins importante

Si les forces d'inertie ne peuvent jamais être négligées puisqu'il y a toujours une masse liquide en mouvement, les conditions du problème étudié permettront souvent, pour les autres catégories de forces, d'en négliger certaines par rapport à d'autres.

Cette remarque permet d'établir les distinctions fondamentales suivantes en ce qui concerne la similitude dynamique.

- Les forces de viscosité sont négligeables par rapport aux forces d'inertie, de turbulence et de pesanteur : Similitude de Reech-Froude.

Les forces d'inertie, de turbulence et de pesanteur sont donc pratiquement seules à intervenir et la condition de similitude des forces impose que les trois rapports λ_f , λ_t et λ_p soient les mêmes ; compte tenu de ce que $\lambda_{fi} = \lambda_{ft}$ la condition se résume à :

$$\lambda_{fi} = \lambda_{fp}$$

ou, en tenant compte de

$$\lambda_p = \lambda^4 \cdot \lambda_t^{-2} = \lambda_p \cdot \lambda^3 \cdot \lambda_g$$

Il est pratiquement impossible de faire varier g entre le prototype et le modèle, donc $\lambda_g = 1$ et la condition s'écrit :

$$\lambda_p = \lambda^4 \cdot \lambda_t^{-2} = \lambda_p \cdot \lambda^3$$

$$\frac{\lambda}{\lambda_t^2} = 1$$

$$\frac{\lambda^2}{\lambda_t^2} = \lambda \Rightarrow \lambda_v = \sqrt{\lambda}$$

Le rapport des vitesses est donc égal à la racine carrée du rapport des longueurs. Cette relation très importante est connue sous le nom de " loi de similitude de Reech-Froude " ; elle fut découverte par l'alsacien Ferdinand Reech en 1832 (1), rendue publique par lui en 1852 et tombée par la suite dans l'oubli ; elle a été retrouvée et remise en honneur par l'anglais William Froude vingt ans plus tard en 1872.

Cette loi de similitude de Reech-Froude peut s'exprimer d'une autre manière. La relation peut en effet s'écrire :

$$\frac{V_2}{V_1} = \sqrt{\frac{L_2}{L_1}}$$

$$\frac{V_2}{\sqrt{g L_2}} = \frac{V_1}{\sqrt{g L_1}} = Fr.$$

La condition de similitude imposée revient donc à réaliser un écoulement possédant le même nombre de Froude aux points homologues du modèle et du prototype.

En combinant les similitudes géométrique, cinématique et dynamique, il est facile d'établir les rapports de toutes les grandeurs physiques caractérisant l'écoulement dans le modèle et le prototype, ce qui permet de passer des résultats observés sur le premier à ceux escomptés sur le second :

- temps : $\lambda_t = \sqrt{\lambda}$
- vitesses : $\lambda_v = \sqrt{\lambda}$
- débits : $\lambda_q = \lambda_v \cdot \lambda^2 = \lambda^{5/2}$
- accélérations : $\lambda_a = \frac{\lambda}{\lambda_t^2} = 1$
- forces : $\lambda_f = \lambda_m \cdot \lambda_a = \lambda_f \cdot \lambda^3$
- pressions : $\lambda_p = \frac{\lambda_f}{\lambda^4} = \lambda_p \cdot \lambda$
- puissances : $\lambda_P = \frac{\lambda_f \cdot \lambda}{\lambda_t} = \lambda_p \cdot \lambda^{7/2}$
- pentes : $\lambda_\mu = \frac{\lambda}{\lambda} = 1$

On utilise souvent le même liquide dans le modèle et dans le prototype ; il suffit alors de faire $\lambda_p = 1$, dans ces diverses relations.

Notons que le rapport de similitude des pressions $\lambda_p = \lambda_p \cdot \lambda$ permet d'écrire :

$$\lambda_p = \frac{P_2}{P_1} = \lambda_p \cdot \lambda \quad ; \quad P_1 = \frac{P_2}{\lambda_p \cdot \lambda}$$

Si dans le modèle la pression p_2 devient en certains points de l'écoulement inférieure à la pression atmosphérique c'est-à-dire négative et si le rapport de similitude géométrique est suffisamment petit, la pression p_1 dans le prototype pourra devenir inférieure à la tension de vapeur du liquide à la température considérée ; l'absence de continuité qui en résulte dans la masse liquide du prototype constitue alors une limite à l'utilisation de similitude ; c'est ce qui constitue un "effet d'échelle" nuisible ; nous en trouverons d'autres exemples plus loin.

La similitude de Reech-Froude est très fréquemment utilisée dans les études sur modèles réduits. Elle intervient notamment pour la plupart des écoulements à surface libre qu'il s'agisse d'écoulements non turbulents sur des ouvrages courts (déversoir, seuil, chute, ressaut, ressaut...) dans lesquels le frottement visqueux à la paroi ne joue qu'un rôle très faible par rapport à la pesanteur, la pression et l'inertie ou d'écoulements très turbulents dans lesquels les forces de viscosité sont également négligeables par rapport aux forces d'inertie, de turbulence et de pesanteur.

- Les forces de pesanteur sont négligeables par rapport aux forces d'inertie, de turbulence et de viscosité : Similitude de Reynolds.

Les forces d'inertie, de turbulence et de viscosité sont donc pratiquement seules à intervenir et la condition de similitude des forces impose que les trois rapports λ_{fi} , λ_{ft} , et λ_{fv} soient les mêmes ; compte-tenu de ce que $\lambda_{fi} = \lambda_{ft}$ la condition se résume à :

$$\lambda_{fi} = \lambda_{fv}$$

ou, en tenant compte de :

$$\lambda_{\rho} \lambda^4 \lambda_E^{-2} = \lambda_{\mu} \lambda^2 \lambda_E^{-1}$$

$$\frac{\lambda_{\mu}}{\lambda_{\rho}} = \lambda^2 \lambda_E^{-1} = \lambda \lambda_v$$

Mais $\lambda_{\mu} / \lambda_{\rho} = \lambda_v$ rapport des coefficients de viscosité cinématique.

En définitive : $\frac{\lambda \cdot \lambda_v}{\lambda^2} = 1$

ou encore : $\frac{L_2}{L_1} \cdot \frac{V_2}{V_1} \cdot \frac{v_1}{v_2} = 1$, $\frac{L_2 V_2}{L_1 V_1} = \frac{L_1 V_1}{L_2 V_2} = R = \text{cst}$

ce qui revient à dire que le nombre de Reynolds caractérisant l'écoulement doit être le même aux points homologues du modèle et du prototype.

C'est ce qui constitue la similitude de Reynolds.

Rappelons que le nombre de Reynolds exprime précisément le rapport des forces d'inertie aux forces de viscosité.

La loi de similitude de Reynolds est fréquemment employée en hydraulique, en particulier dans les écoulements en charge dans lesquels la pesanteur n'intervient pas ni les phénomènes de tension superficielle, sauf toutefois dans le cas d'écoulements très rapides dans lesquels la turbulence et les phénomènes d'inertie deviennent prépondérants ; dans ce cas on doit se libérer de la similitude de Reynolds, nous verrons plus loin comment.

La loi de similitude de Reynolds est également utilisée pour l'étude de la résistance opposée à un écoulement par un corps entièrement immergé ; dans ce cas en effet les forces de pesanteur sont négligeables par rapport aux forces d'inertie et de viscosité.

- Incompatibilité des similitudes de Reech-Froude et de Reynolds.

Ces deux similitudes étant les plus fréquemment employées, on peut se poser la question de savoir s'il est possible de réaliser un modèle dont la similitude avec le prototype puisse satisfaire simultanément aux conditions de similitude de Reech-Froude et de Reynolds.

La condition de Reech-Froude impose :

$$\lambda_v = \sqrt{\lambda}$$

En remplaçant dans la condition de Reynolds, il vient :

$$\lambda^{3/2} = \lambda_v$$

Or, dans la pratique, il est très difficile de faire varier v entre le prototype et le modèle ; cela nécessiterait l'utilisation de liquides spéciaux très onéreux ; le plus souvent on utilise l'eau sur le modèle et sur le prototype c'est-à-dire $\lambda_v = 1$.

D'où il résulte $\lambda = 1$; autrement dit le modèle est identique au prototype ; il est donc pratiquement impossible de réaliser des essais en modèle réduit permettant de satisfaire simultanément aux conditions de Reech-Froude et de Reynolds.

Cette impossibilité n'a pas, comme nous le verrons plus loin, de conséquences fâcheuses pour la plupart des modèles d'écoulement à surface libre, à conditions de se placer dans des conditions telles que les forces de viscosité soient négligeables sur le modèle et le

prototype (ce qui permet d'utiliser seulement la similitude de Reech-Froude). Toutefois, dans l'étude des problèmes où on a affaire à des action dynamiques de l'eau sur des obstacles, ni les forces de viscosité, ni les forces de pesanteur ne peuvent être négligées et l'impossibilité de réaliser une similitude totale ne peut être tournée que par l'utilisation de divers artifices dans le détail desquels nous ne pouvons entrer. C'est le cas, notamment, de l'étude de la résistance d'avancement des navires au bassin des carènes ; en effet la résistance à l'avancement d'un navire résulte de deux causes : le frottement visqueux de l'eau contre la coque (similitude de Reynolds) et la résistance des vagues produites par le mouvement du navire, or les vagues sont des ondes de gravité régies par la similitude de Reech-Froude.

Le debimètre à segment

C'est un appareil deprimogène, il nous permet de déterminer le débit dans la conduite par la mesure d'une dépression provoquée par un rétrécissement en forme de segment.

la conduite circulaire a une section A_1 ; le rétrécissement a une section A_2 .

En appliquant le théorème de BERNOULLI aux sections 1 et 2, tout en négligeant les pertes de charges entre ces dernières, on peut écrire :

$$Z_1 + \frac{P_1}{w} + \frac{V_1^2}{2g} = Z_2 + \frac{P_2}{w} + \frac{V_2^2}{2g}$$

$$\frac{P_1 - P_2}{w} = \frac{V_2^2 - V_1^2}{2g}$$

En vertu de l'équation de continuité ou

$$Q = V_1 A_1 = V_2 A_2 \quad V_1^2 = \left(\frac{A_2}{A_1} \right)^2 V_2^2$$

$$\text{donc : } \frac{P_1 - P_2}{w} = \frac{V_2^2}{2g} \left[1 - \left(\frac{A_2}{A_1} \right)^2 \right]$$

sachant que :
$$\frac{P_1 - P_2}{w} = D h$$

et le débit véhiculé par la conduite est

$$Q = A_2 V_2 \dots \dots (1)$$

On peut écrire alors :

$$Dh = \frac{V_2^2}{2g} \left[1 - \left(\frac{A_2}{A_1} \right)^2 \right]$$

d'où
$$V_2 = \sqrt{2g} \cdot \sqrt{Dh} / \sqrt{1 - \left(\frac{A_2}{A_1} \right)^2}$$

le débit sera égal à :
$$Q = \frac{A_2 \sqrt{2g} \sqrt{Dh}}{\sqrt{1 - \left(\frac{A_2}{A_1} \right)^2}} = \frac{\sqrt{2g} \sqrt{Dh}}{\sqrt{\frac{1}{A_2^2} - \frac{1}{A_1^2}}}$$

En posant
$$C_d = \frac{\sqrt{2g}}{\sqrt{\frac{1}{A_2^2} - \frac{1}{A_1^2}}}$$

la relation (1) devient

$$Q = C_d \cdot Dh^{0,5}$$

C_d - appelé coefficient du débit

h - différence des hauteurs piezométriques

L'etalonnage a été effectué en faisant passer différents débits que nous avons déterminés par mesure volumétrique, le débit est donné par le quotient du volume d'eau recueilli dans une capacité jaugée par le temps de remplissage

$$Q = \frac{V}{t} \text{ (l/s)}$$

Chaque débit qui passe dans l'appareil correspond à une différence de hauteur piezométrique Dh .

Disposons ainsi d'une série de mesure de débit Q et de Dh y correspondant nous traçons la courbe d'etalonnage.

La courbe du débit Q en fonction de Dh a pour équation :

$$Q = a \cdot Dh^b$$

avec

$$a = \frac{\sqrt{2g}}{\sqrt{\frac{1}{A_2^2} - \frac{1}{A_1^2}}}$$

$$b = 0,5$$

Ayant les valeurs numériques des sections (1) et (2) le coefficient a serait alors déterminé.

Dans la pratique, les mesures que l'on effectue sont inévitablement affectées d'erreurs, par voie de conséquence les coefficients rencontrés dans les formules théoriques sont eux aussi affectés d'erreurs.

On dispose alors d'un ensemble de points :

(Dh_i, Q_i) $i = 1, \dots, n$, déterminés expérimentalement, il

s'agit de trouver l'équation de la courbe représentant le débit en fonction de Dh , et qui satisfait le mieux les points trouvés. Cela

revient à effectuer un ajustement puissance puisque la fonction

$Q = a Dh^b$ est une fonction puissance.

Cependant il serait commode de linéariser cette fonction en introduisant le logarithme.

On écrit alors : $\log Q = b \log Dh + \log a$

Les coefficients a et b dits de régression sont donnés par les formules ci-dessous obtenues en appliquant la méthode des moindres carrés.

DETERMINATION DES DEBITS

Tableau d'étalonnage

VOLUME	TEMPS	LECTURE MANOMETRIQUE		PRESSION DIFFERENTIEL.	DEBIT CORRESPOND	DEBIT MOYEN
(1)	(s)	h ₁ (cm)	h ₂ (cm)		l/s	l/s
27,88	50	123	121,2	1,8	0,5576	0,5565
27,9	50				0,558	
27,7	50				0,554	
27,92	45	126,4	124,2	2,2	0,62	0,6243
28,30	45				0,63	
28,05	45				0,623	
27,1	38	132	128,9	3,1	0,732	0,729
27,54	38				0,725	
27,75	38				0,73	
27,42	33	138,2	134,2	4	0,831	0,824
29,05	35				0,830	
29,2	36				0,811	
28,74	25	138	131	7	1,4196	1,1617
28,5	24				1,1875	
28,7	25				1,148	

Determination de la corrélation.

$$y = ax^b$$

$$\log y = \log a + b \log x$$

$$x_i = \Delta h_i \quad \text{et} \quad y_i = Q_i$$

$$b = \frac{\sum (\log x_i)(\log y_i) - \frac{\sum (\log x_i)(\sum \log y_i)}{n}}{\sum (\log x_i)^2 - \frac{(\sum \log x_i)^2}{n}}$$

$$a = \exp \left[\frac{\sum \log y_i}{n} - b \frac{\sum \log x_i}{n} \right]$$

$$r^2 = \frac{[\sum (\log x_i)(\log y_i) - (\sum \log x_i)(\sum \log y_i)/n]^2}{[\sum (\log x_i)^2 - (\sum \log x_i)^2/n][\sum (\log y_i)^2 - (\sum \log y_i)^2/n]}$$

$$y = ax^b$$

$$Q = a \Delta h^b$$

r = coefficient de corrélation

$$r = 0.999$$

Les paramètres a et b ont été déterminés sur mini-ordinateur
de type TI 66

$$a = 0.4032$$

$$b = 0.5339$$

L'ajustement puissance a donné :

$$q = 0.4032 \Delta h^{0.5339} .$$

DESSIN D'ENSEMBLE DE LA JAUGE

46 - Diagramme de Moody

pour déterminer Re , voir l'étiquette 43 et 45; pour déterminer $\frac{E}{D}$, voir la table 41 et l'étiquette 42.

Exemple: $Re = 1.3 \times 10^5$, $\frac{E}{D} = 0.0002$, $\lambda = 0.0164$

Fig. 18.

ECOULEMENTS PLANS GRADUELLEMENT NON UNIFORMES
 FONCTION PARAMETRIQUE DES REMOUS
 PENTE GEOMETRIQUE PRONONCEE

$1000 \geq L \geq 100$
 TYPE P₃

Figure 21

Figure 22

Figure 24 b

69

Figure 279

ÉCOULEMENTS PLANS GRADUELLEMENT NON UNIFORMES
 FONCTION PARAMÉTRIQUE DU REMOUS
 PENTE GÉOMÉTRIQUE HORIZONTALE

$L=0$

pour $0.75 < h_{t+} < 1$
 voir détail de H_3 en

Grâce au choix de la constante 0.5367
 on a : $\zeta(1) = 0$

Figure 28

Calcul des courbes de remous par la

methode graphique sur TI 59

*LBL A RCL 23 STO 03 0 STO 09 STO 19 RCL 01 $x^2 \div 9.8 = \text{INV } y^x 3 = \text{STO } 1$
 $(\text{RCL } 03 + \text{RCL } 07 \div 2) \text{ STO } 10 \quad 4 \times \text{RCL } 01 \div \text{RCL } 00 = \text{STO } 16 \quad \text{R/S}$

*LBL B $((\text{RCL } 02 \div 4 \div \text{RCL } 13) \ln x \times 0.86 - 1.14) x^2 \quad 1/x \quad \text{RCL } 01 \quad x^2 \div 78.4 \div$
 $\text{RCL } 13 \quad y^x 3) \text{ STO } 28$

$(\text{RCL } 28 \div \text{RCL } 06) \text{ INV } y^x 3.2 \times \text{RCL } 13) \text{ STO } 13 \quad (\text{RCL } 28 - \text{RCL } 06) \quad *|x| \quad x \gg \text{E}$
 B RCL 13 R/S

*LBL $\sqrt{x}$ $((\text{RCL } 02 \div 4 \div \text{RCL } 10) \ln x \times 0.86 - 1.14) x^2 \quad 1/x \text{ STO } 12 \text{ STO } 14$
 $(\text{RCL } 12 \times \text{RCL } 01 \quad x^2 \div 78.4 \div \text{RCL } 10 \quad y^x 3) \text{ STO } 08 \text{ INV SBR}$

*LBL C SBR $\sqrt{x} \quad ((1 - (\text{RCL } 11 \div \text{RCL } 10) y^x 3) \div (\text{RCL } 06 - \text{RCL } 08) \times \text{RCL } 07) \text{ Sum } 09$
 $\text{RCL } 07 \text{ Sum } 10 \quad \text{RCL } 10 \text{ Sum } 03 \quad 1 \text{ Sum } 19 \quad \text{RCL } 09 \text{ INV SBR}$

*LBL D C RCL 22 *|x| - RCL 09 *|x| = *x >> E D RCL 03 R/S

*LBL E SBR $\sqrt{x} \quad ((2.51 \div \text{RCL } 16 \div \text{RCL } 12 \sqrt{x} + \text{RCL } 02 \div 4 \div \text{RCL } 10 \div 3,7) \ln x,$
 $0.86) x^2 \quad 1/x$

$\text{STO } 15 \quad ((\text{RCL } 15 \div \text{RCL } 12) y^x 0.86 \times \text{RCL } 12) \text{ STO } 12 \quad (\text{RCL } 15 - \text{RCL } 12) \quad *|x|$
 $*x \gg \text{E} \quad 238 \quad \text{RCL } 12 \text{ INV SBR}$

*LBL *A'E $(\text{RCL } 12 \div \text{RCL } 14 \times \text{RCL } 08) \text{ STO } 18 \quad ((1 - (\text{RCL } 11 \div \text{RCL } 10) y^x 3) \div$
 $(\text{RCL } 06 - \text{RCL } 18) \times \text{RCL } 07) \text{ Sum } 09 \quad \text{RCL } 07 \text{ Sum } 10 \quad \text{RCL } 07 \text{ Sum } 03 \quad 1$
 $\text{Sum } 19 \quad \text{RCL } 09 \text{ INV SBR}$

*LBL *B'A' RCL 22 *|x| - RCL 09 *|x| = *x >> E *B' RCL 03 R/S

Transition

$A \Rightarrow \mathbb{R} =$

$A \text{ "A"} \Rightarrow L_{1..i}$

$\text{RCL } 03 \Rightarrow h_i$

Programme de calcul des courbes de remous
par la methode classique en canal horizontal:

input " q , H1 , H2 " ; q , H1 , H2

$$hc = (q * q / 9.81) \uparrow (3)$$

Print " hc = " ; hc

$$x = [(B * hc / (B + 2 * hc)) \uparrow (4/3)] / (n * n * g)$$

$$y = [(B + 2 * hc) \uparrow (4/3)] / (2 * (hc \uparrow (1/3)))$$

$$z = [H1 \uparrow (1/3)] / ((B + 2 * H1) / (4/3)) + (H2 \uparrow (1/3)) / (B + 2 * H2) \uparrow (4/3)$$

$$v = (H2 - H1) / hc$$

$$w = (H2 \uparrow 4 - H1 \uparrow 4) / (4 * (hc \uparrow 4))$$

$$\Delta L = x * [y * z * v - w]$$

Print " \Delta L " ; \Delta L

Pente horizontale

Vanne ouverte.

$$I = 0$$

$$q = 1.3 \cdot 10^{-2} \text{ m}^2/\text{s}$$

Sections	1	2	3	4	5	6	7	
Longueurs [mm]	00	450	900	1350	1800	2250	289	
hauteurs [mm]	Pratique	35.2	34.5	33.6	32.5	31.3	30.0	26.4
	graphique	35.9	35.2	34.3	33.4	32.3	30.9	25.4
	classique	33.8	33.0	32.1	31.1	30.0	28.7	25.4

$$h_c = 25.8 \text{ mm}$$

$$h_n \rightarrow \infty$$

$$h > h_c$$

Courbe de remous
Type H₂

Planche N° 1

Pente horizontale

Ecoulement passant sous une vanne de fond

$$I = 0$$

$$q = 10,87 \cdot 10^{-3} \text{ m}^2/\text{s}$$

$$a = 11,5 \text{ mm (levé de la vanne)}$$

Sections		V	1	2	3		5	6	7
Longueurs (mm)		00	450	900	1350		2250	2890	3340
hauteurs (mm)	Pratique	11.5	13.2	15.0	17.4	Ressaut.	28.4	27.2	23.8
	graphique	11.5	13.0	14.5	16.4		29.1	27.8	22.9
	classique	11.5	13.0	14.4	15.9		26.9	25.8	22.9.

$$h_c = 22,9 \text{ mm}$$

$$h_c > h \rightarrow \text{Type } H_3$$

$$h_n \rightarrow \infty$$

$$h_c < h \rightarrow \text{Type } H_2$$

Courbe de remous
Types H_3 - H_2

Planche N°2

Pente faible

Vanne ouverte.

$$I = 3.08 \cdot 10^{-4}$$

$$q = 3.68 \cdot 10^{-3} \text{ m}^2/\text{s}$$

Sections		1	2	3	4	5	6	7
Longueurs [mm]		00	450	900	1350	1800	2250	2890
hauteurs [mm]	Pratique	17.1	16.5	16.0	15.5	15.0	14.4	11.7
	graphique	17.5	17.1	16.6	16.1	15.5	14.6	11.3
	classique	16.2	15.9	15.5	15.1	14.6	14.0	11.3

$$h_c = 11.3 \text{ mm}$$

$$h_{nc} = 21.7 \text{ mm}$$

$$h_{ng} = 24.9 \text{ mm}$$

$$h_n > h > h_c$$

Courbe de remous

Type F₂

Planche N° 3

Pente faible

Écoulement passant sous une vanne de fond

$$I = 3.08 \cdot 10^{-4}$$

$$q = 9.74 \cdot 10^{-3} \text{ m}^2/\text{s}$$

$$a = 10 \text{ mm. (levée de la vanne)}$$

Sections		V	1	2	3	4		6	7
Longueurs [mm]		00	450	900	1350	1800	Ressaut	2890	3340
hauteurs [mm]	Pratique	10.0	11.5	13.0	14.8	17.2		26.5	22.00
	graphique	10.0	11.5	13.0	14.7	16.8		25.8	21.30
	classique	10.0	11.1	12.5	13.8	15.5		24.5	21.30

$$h_c = 21.3 \text{ mm}$$

$$h_{nc} = 38.9 \text{ mm}$$

$$h_{ng} = 43.5 \text{ mm}$$

$$h_n > h_c > h \rightarrow \text{Type } F_3$$

$$h_n > h > h_c \rightarrow \text{Type } F_2$$

Courbes de remous

Type - F_3 - F_2

Planche N° 4

Pente forte

Vanne ouverte

$$I = 0,056$$

$$q = 12,93 \cdot 10^{-3} \text{ m}^2/\text{s}$$

Sections		1	2	3	4	5	6	7
Longueurs [mm]		00	450	900	1350	1800	2250	2890
hauteurs [mm]	Pratique	21.0	14,1	12.1	11.1	10.5	10.3	10.0
	graphique	21.0	13.8	11.6	10.6	10.2	10.0	09.8
	classique	21.0	13.6	11.5	10.5	10.1	09.9	09.7

$$h_c = 2,573 \text{ cm}$$

$$h_{nc} = 9,68 \text{ mm}$$

$$h_{ng} = 9,64 \text{ mm}$$

$$h_c > h > h_n$$

$$I > I_c$$

Courbe de ramous
Type T₂

Planche N° 5

Pente forte

Ecoulement passant sous une vanne de fond

$$I = 0.056$$

$$q = 10.39 \cdot 10^{-3} \text{ m}^2/\text{s}$$

$$a = 7.0 \text{ mm (Levée de la vanne)}$$

Sections		V	1	2	3	4	5	6	7
Longueurs [mm]		00	450	900	1350	1800	2250	2890	3340
hauteurs [mm]	Pratique	7.0	7.58	7.98	8.24	8.42	8.54	8.60	8.66
	classique	7.0	7.54	7.90	8.14	8.30	8.34	8.40	8.50
	graphique	7.0	7.42	7.68	7.88	8.00	8.06	8.14	8.20

$$h_c = 22.24 \text{ mm}$$

$$h_{nc} = 8.5 \text{ mm}$$

$$h_{ng} = 8.75 \text{ mm}$$

$$h_c > h_n > h$$

Courbe de remous

Type T3

Planche N° 6

Pente ascendante

Vanne ouverte

$$I = 0.028$$

$$Q = 1.908 \cdot 10^{-3} \text{ m}^3/\text{s}$$

$$I = \cot^2 90^\circ = 0$$

Sections		1	2	3	4	5	6	7
Longueurs [mm]		00	450	900	1350	1800	2250	2890
hauteurs [mm]	Arabique	111.0	98.0	85.0	72.0	59.0	45.0	20.0
	graphique	108.0	95.0	82.0	69.0	56.0	42.5	18.5
	classique	102.0	88.0	76.0	63.0	51.0	40.0	18.5

$$h_c = 18.5 \text{ mm}$$

$$h > h_c$$

Courbe de remous

Type A2

Planche N=7

Pente ascendante

Ecoulement passant sous une vanne de fond

$I = 0.028$

$Q = 2.478 \cdot 10^{-3} \text{ m}^3/\text{s}$

$a = 05 \text{ mm}$

Sections		V	1	2	3	4	5	/	7
Longueurs [mm]		00	450	900	1350	1800	2250		3340
hauteurs [mm]	Pratique	05	06.5	08.0	09.0	11.0	12.0	Ressaut	24.0
	graphique	05	06.0	07.0	07.5	08.5	09.5		21.4
	classique	05	06.0	06.5	07.0	07.5	08.0		21.4

31

$h_c = 21.4 \text{ mm}$

$h_c > h \rightarrow \text{Type A}_3$

$h_c < h \rightarrow \text{Type A}_2$

Courbe de remous

Type A₂ - A₃

Planche N° 8

TABLE DE LA FONCTION DE BRESSE $\phi = -\int \frac{dy}{y^3-1}$

y	$\phi(y)$	y	$\phi(y)$	y	$\phi(y)$	y	$\phi(y)$
0.00	-0.605	0.84	0.435	1.06	0.838	1.60	0.218
0.10	-0.505	0.85	0.460	1.07	0.783	1.70	0.190
0.20	-0.404	0.86	0.487	1.08	0.749	1.80	0.166
0.30	-0.302	0.87	0.516	1.09	0.712	1.90	0.146
0.40	-0.198	0.88	0.546	1.10	0.676	2.00	0.132
0.45	-0.144	0.89	0.578	1.11	0.651	2.25	0.102
0.50	-0.088	0.90	0.614	1.12	0.626	2.50	0.082
0.55	-0.029	0.91	0.652	1.13	0.602	2.75	0.0674
0.60	+0.032	0.92	0.695	1.14	0.580	3.00	0.0564
0.65	0.099	0.93	0.743	1.15	0.561	3.25	0.0479
0.70	0.171	0.94	0.798	1.16	0.541	3.50	0.0412
0.72	0.202	0.95	0.862	1.17	0.525	4.00	0.0315
0.74	0.235	0.96	0.940	1.18	0.509	4.50	0.0248
0.75	0.252	0.97	1.040	1.19	0.495	5.00	0.0201
0.76	0.270	0.98	1.178	1.20	0.479	7.00	0.0102
0.77	0.288	0.99	1.412	1.22	0.454	10.0	0.0050
0.78	0.306	1.00	∞	1.25	0.420	15.0	0.0022
0.79	0.326	1.01	1.416	1.30	0.373	30.0	0.0006
0.80	0.346	1.02	1.196	1.35	0.335	50.0	0.0002
0.81	0.367	1.03	1.060	1.40	0.304	100.	0.0001
0.82	0.387	1.04	0.970	1.45	0.277	∞	0.0000
0.83	0.411	1.05	0.895	1.50	0.257		

METHODE GRAPHIQUE.

- Pente horizontal I=0
- " faible I > 0
- " forte I > 0

Les cas si-dessous ont été calculés à partir du programme des écoulements plans établi par M^r GEZA LAPRAY.

- Pente ascendante.

Les calculs de ce type de courbe ont été faits à partir du programme pour les écoulements trapezoidal vu que la condition $b/h < 10$

avec $I = \cotg 90 = 0$

Calcul de la rugosité absolue. ϵ

Connaissant la fourche des valeurs de la rugosité du plexi-glass qui est comprise entre 10^{-5} et 10^{-6} m.

On se donne des valeurs hypothétiques, les hauteurs qui ont résultent sont comparées avec les valeurs pratiques.

La valeur prise de ϵ et celle qui donne des hauteurs coïncidant avec celles de la pratique.

Calcul de la hauteur critique.

$$h_c = \sqrt[3]{\frac{q^2}{g}}$$

Calcul de la hauteur normale.

$$f_n = (1,14 - 0,86 \text{ Log } \epsilon/D)^{-2}$$

$$f_n^{1/2} = -0,86 \text{ Log} \left\{ \frac{\epsilon/D}{3,14} + \frac{2,51}{R \sqrt{f_n}} \right\}$$

$$H = \frac{\sqrt{8g/k}}{(R_h)^{0,15}}$$

R_h - rayon hydraulique

$$V = \frac{H^2 \cdot k^{0,3}}{9,81}$$

$$L = V \cdot T_0$$

$$h_{c+} = L^{-1/2,3}$$

$$h_0 = h_{c+} \cdot k$$

Conclusion :

Conformément au but de notre étude qui n'est autre de la comparaison des méthodes hydrodynamique graphique et classique nous avons jugé utile de donner les points concluants de cette étude .

Les points essentielle et remarquables à enoncer seront les modes de calcul utilisés dans les deux méthodes ainsi que l'importance de la rugosité qui n'est pas à négliger. La méthode hydrodynamique- graphique rendue aisée par la mise en oeuvre du programme de calcul élaboré à partir de la méthode d'intégration numérique et qui permet d'obtenir la solution directe. simple et expeditive dans tous les cas étudiés où $\frac{b}{h}$ reste supérieur à 10, condition nécessaire pour considérer l'écoulement bidimensionnel.

Exception faite pour le cas de canal ascendant où la pente est inférieure à zéro, et les hauteurs tellement importantes que la condition $\frac{b}{h} < 10$ ne reste plus valable ainsi que le programme en écoulement plan, par voie de conséquence les calculs seront faits en considérant le canal trapezoidal avec $\mathcal{I} = 0$

Le paramètre primordial et preponderant dans la méthode classique est la pente du canal.

Le passage d'une pente à une autre, a entraîné le changement de méthode.

Ce qui nous a contraint à utiliser trois méthodes différentes.

BIBLIOGRAPHIE.

- E . C R A U S S E .

(Hydraulique des canaux découverts)

Edition Eyrolles.

-M . C A R L I E R .

(Hydraulique générale et appliquée)

Edition Eyrolles.

-A . L A N C A S T R E .

(Manuel d'Hydraulique générale)

Edition Eyrolles.

-G . L A P R A Y .

(Hydraudynamique graphique)

Departement
HYDRAULIQUE

Dirigé par:
M. Y. MOULOUDI

Etudié Par:
A. OULARBI
M. MOKHTARI

Promotion
Fevrier 86

PLANCHE N° 1

PENTE HORIZONTALE CANNEE COUVERTE

COURBE DE REMOUS
TYPE - H-2

$I = 0$
 $h_n = \infty$
 $b = 25,12 \cdot 10^{-2} \text{ m}$
 $q = 1,3 \cdot 10^{-2} \text{ m}^3/\text{s}$

ECH { VERT = 30/1
HORI = 1/5

— GRAPHIQUE
- - - PRATIQUE
- - - CLASSIQUE

PH 014 86
-1-

Sens de l'écoulement →

Sections	1	2	3	4	5	6	7
Longueurs (m)	00	450	900	1350	1800	2250	2800
Pratique	352	345	33,6	32,5	31,5	30,9	29,4
graphique	359	352	34,3	33,4	32,3	30,9	29,4
classique	358	330	32,5	31,1	30,0	28,7	27,8

PENTE HORIZONTALE ÉCOULEMENT PASSANT UNE VANNE DE FONDS

PH 01486
- 2 -

$I = 0$
 $q = 10,87 \cdot 10^{-3} \text{ m}^3/\text{s}$
 $a = 11,5 \text{ mm}$

COURBE DE REMOUS
TYPE - H3 - H2

*Courbe des profondeurs
conjugués de la vanne d'aval*

ECH { VER 15/1
HOR 4/23

Sections		0	1	2	3	RESSAUT	5	6	7
Longueurs (mm)		00	450	800	1350		2250	2890	3540
Hauteurs	Pratique	11,5	13,2	15,0	17,4	Longueur: 420,0	28,4	27,2	23,8
	graphique	11,5	13,0	14,9	16,4	ht : 17,5	29,1	27,8	22,9
	classique	11,5	13,0	14,7	15,9	hr : 29,8	26,9	25,8	22,9

PENTE FAIBLE VANNE COUVERTE

COURBE DE REMOUS
TYPE $\sqrt{-2}$

$$h_n > h_c$$

$$I = 3,08 \cdot 10^{-4}$$

$$b = 25,12 \cdot 10^{-2}$$

$$q = 3,68 \cdot 10^{-3} \text{ m}^3/\text{s}$$

ECOLE NATIONALE POLYTECHNIQUE D'ALGER

Departement HYDRAULIQUE	Dirige par M. MOULOUDI	Etudie par A. OULABI
Promotion Fevrier 86	PLANCHE N° 3	M. MOHNTAR

ECH. { VER. 20/1
HOR. 1/5

N° graphique

N° classique

PH 014 86

-3-

Sections	1	2	3	4	5	6	7
Longueurs	00	450	900	1350	1800	2250	2890
Profondeurs	classique	17,1	16,0	15,5	15,0	14,4	11,7
	graphique	17,5	17,1	16,6	16,1	14,6	11,3
	classique	16,2	15,9	15,5	15,1	14,6	11,3

PENTE FAIBLE ÉCOULEMENT PLISSANT SOUS UNE VANNE DE FONI

$I = 3,08 \cdot 10^{-4}$
 $q = 9,74 \cdot 10^{-3} \text{ m}^3/\text{s}$
 $a = 10 \text{ mm}$

ECH. VER. 10/1
HOR. 4/23

ÉCOLE NATIONALE POLYTECHNIQUE D'ALGER

Département
HYDRAULIQUE

Dirige par
M. Y. MOULOUDI

Étudié par
A. GULARBI

Promotion
Fevrier 86

PLANCHE N° 4

M. MOUHARI

COURBE DE REMOUS
TYPE - F₃ - F₂

Courbe de profondeurs
conjuguées de la ligne d'eau amont

TYPE - F₂

TYPE - F₃

Classique
Grafique

Pratique

Classique

Grafique

Pratique

Sens de l'écoulement →

PH 14 86

- A -

Sections	0	1	2	3	4	RESSAUT	6	7
Longueur (m)	60	450	900	1350	1800	Longueur : 391	2850	3300
Pratique	10.0	11.5	13.0	14.8	17.2	ht : 17.5	24.5	21.8
Classique	10.0	11.5	13.0	14.7	16.8	hr : 26.5	25.8	21.50
Grafique	10.0	11.5	13.0	15.8	19.9		24.5	21.00

PENTE FORTE

VAINNE OUVERTE

COURBE DE REMOUS

TYPE $\bar{T}_2$

$$h_c > h > h_n$$

ÉCOLE NATIONALE SUPÉRIEURE D'HYDRAULIQUE		
DEPART HYDRAULIQUE	Service M. S. MOULOUZET	Étudie par A. GUYARD
Année 1954-55	BRANCHE M. MONTEAU	

ECH { VER 20/1
HOR 1/5

$$\bar{I} = 0,056$$

$$q = 12,93 \cdot 10^{-5} \text{ m}^3/\text{s}$$

- GRAPHIQUE
- - - PRATIQUE
- CLASSIQUE

PHOTO 86
-5-

x	h	h _c	h _n
0	27.5	27.5	27.5
10	21.5	21.5	21.5
20	18.5	18.5	18.5
30	16.5	16.5	16.5
40	15.0	15.0	15.0
50	14.0	14.0	14.0
60	13.5	13.5	13.5
70	13.0	13.0	13.0
80	12.8	12.8	12.8
90	12.7	12.7	12.7
100	12.6	12.6	12.6
110	12.5	12.5	12.5
120	12.4	12.4	12.4
130	12.3	12.3	12.3
140	12.2	12.2	12.2
150	12.1	12.1	12.1
160	12.0	12.0	12.0
170	11.9	11.9	11.9
180	11.8	11.8	11.8
190	11.7	11.7	11.7
200	11.6	11.6	11.6

PENTE FORTE ÉCOULEMENT PAISSANT SOUS UNE VANNE DE FONI

COURBE DE REMOUS
TYPE - T₃

$I = 0,056$
 $q = 10,39$
 $a = 70$

ÉCOLE NATIONALE POLYTECHNIQUE BAIJEN		
Département HYDRAULIQUE	Dirige par M. V. MOULOUZOU	Étudie par A. OULARD
Promotion Février 86	PLANCHE N° 6	M. MONTAUDO

ECH. VER 150/1
HOR 4/23

Pratique
Classique
Graphique

PH 014.86
-6-

Sections	0	1	2	3	4	5	6	7
Longueurs L _{mes}	00	450	900	1350	1800	2250	2890	3340
hauteurs								
Pratique	7.00	7.58	7.98	8.24	8.42	8.54	8.60	8.66
classique	7.00	7.54	7.90	8.14	8.30	8.54	8.40	8.50
graphique	7.00	7.42	7.68	7.85	8.00	8.04	8.14	8.20

PENTE ASCENDANTE CANNE OUVERTE

COURBE DE REMOUS
TYPE A2

$I = 0,028$
 $Q = 1,988 \cdot 10^{-3} \text{ m}^3/\text{s}$

ECH. VER. 4/1
HOR. 1/6

PHO 1486
-F-

Sections	1	2	3	4	5	6	7
Longueurs (cm)	00	450	900	1350	1800	2250	2890
Pratique	111.0	98.0	85.0	72.0	59.0	45.0	20.0
Graphique	108.0	95.0	82.0	69.0	56.0	42.5	18.5
Classique	101.0	88.0	76.0	63.0	51.0	40.0	18.5

PENTE DIVERGENTE

ECOLEMENT PLUS S'INT S'OCIS (UNE VANNE DE FONI)

ECOLE NATIONALE POLYTECHNIQUE D'ALGER		
Departement HYDRAULIQUE	Dirigé par: M. Y. MOULOUDI	Etudié par: A. OULARBI
Promotion Fevrier 86	PLANCHE N° B	M. MOKHTARI

PH 014 86
-8-

ECOLEMENT: 6/1
HOR: 4/23

$I = 0.028$
 $Q = 2.478 \cdot 10^{-3} \text{ m}^3/\text{s}$
 $a = 0.05 \text{ mm}$

COURBE DE REMOIS
TYPE: A3 - 2

Courbe des profondeurs conjuguées de la ligne d'eau amont.

Sens de l'écoulement →

TYPE: A3

classique
graphique
pratique

TYPE: A2

classique
graphique
pratique
Nc

Sections	0	1	2	3	4	5	7
Longueurs (mm)	00	450	900	1350	1800	2250	3540
hauteurs (mm)	Pratique	06.5	08.0	09.0	11.0	12.0	21.4
	graphique	05	06.0	07.0	08.5	09.5	21.4
	classique	05	06.0	07.0	07.5	08.0	21.4

RESSAUT
Longueur: 492.2 mm
 h_t : 3.5 mm
 h_r : 40 mm