

19/82

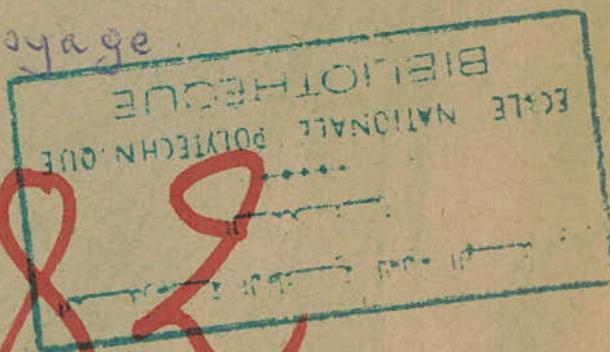
2er

Institut des Sciences

ECOLE NATIONALE POLYTECHNIQUE

Sujet: Alimentation d'une installation  
de Broyage

1982



Projet : **Fin** d'étude

Proposé par SNS

Promoteur : M. KOURGLI

Etudié par :

M. NAIT CHABANE

## REMERCIEMENTS.

Mes remerciements à Monsieur M. KOUEGLI, professeur,  
pour toute l'aide qu'il m'a apporté.

Je remercie tous ceux qui ont contribué à ma formation.

## I Présentation du projet

Le traitement par broyage de voitures automobiles et de ferraille de ramassage en tôle légère s'accentue de plus en plus dans les pays industrialisés.  
Les critères qui ont amené cette évolution sont :

1<sup>o</sup>/ l'exigence de récupérer des matières premières à partir de vieux matériaux compte tenu de la raréfaction générale des matières de première nécessité dans le monde.

2<sup>o</sup>/ le changement structural concernant les procédés de fabrication de l'acier brut et les exigences croissantes quant à la qualité de la ferraille conditionnée.

3<sup>o</sup>/ l'augmentation générale des coûts qu'exige une mécanisation et une rationalisation accentuées au fil des années de récupération des vieux matériaux.

4<sup>o</sup>/ les exigences croissantes d'une meilleure protection de l'environnement.

En regard aux critères énumérés et dans le souci de combler le retard déjà accumulé dans ce domaine en Algérie il a été décidé la mise en route de plusieurs installations de déchiquetage.

## II Définition et utilisation de l'installation de déchiquetage

L'installation de broyage se compose dans son ensemble d'une goulotte d'alimentation, du broyeur avec ses dispositifs (de pressurage, démontage et remontage des matériaux, amortisseurs, camions de ...), du moteur d'entraînement du broyeur, de convoyeurs vibrants, d'un tambour magnétique pour la récupération des matériaux ferreux et non ferreux, d'un système de triage et d'évacuation pour ferreux et non ferreux.

Cette installation sera utilisée principalement pour traiter des carcasses automobiles entières, aplatis ou non, avec moteur, boîte de vitesse essentiellement, ressorts, roues et pneus.

Elle peut également traiter des déchets (cuisinières, fours...) ainsi que de la ferraille légère de la masse excepté de matière explosive, inflammable.

La capacité de production de l'installation projeté sera de 15 à 30 tonnes/heure pour une ferraille de densité moyenne de 1 à 1,3 tonnes/m<sup>3</sup> se rapportant aux voitures de tourisme de classe moyenne.

### III. Evaluation de la puissance

#### 31. Généralités

La consommation en énergie électrique d'un atelier ou d'une installation est variable mais peut présenter une périodicité (semaine, quinzaine, mois, année).  
A l'aide de courbes de charges journalières on peut faire une approche de la courbe de charge annuelle en faisant la moyennearithmétique des charges maximales journalières pour l'intervalle d'un mois.

La puissance demandée par un atelier est différente de la puissance installée (ou puissance nominale figurant sur les plaques signalétiques). La puissance réellement absorbée par un récepteur branché sur le réseau dans les conditions normales de fonctionnement est définie comme étant la puissance raccordée :  $P_r$

Puissance installée :  $P_i$

Rendement de la machine  $\gamma$       avec     $P_r = \frac{P_i}{\gamma}$

#### 32. Détermination de la puissance servant de base au calcul.

Utilisant la méthode du coefficient de demande, sachant que la puissance de calcul est la puissance supposée constante équivalente à la puissance du point de vue échauffement.

Les récepteurs d'une installation ne sont pas continuellement utilisés à pleine charge et ne fonctionnent pas tous en même temps.

Il en résulte que la puissance de calcul sera plus petite que la puissance raccordée.

Pour tenir compte de cela nous introduisons des coefficients d'utilisation et de fiabilité.

### 321. Coefficient d'utilisation : Ku

Ce coefficient tient compte du fait que le régime de fonctionnement d'une machine raccordée au réseau peut être tel que la puissance utilisée soit plus faible que celle installée.

### 322. Coefficient de simultanéité : Ks

Ce coefficient exprime le fait que toutes les machines d'une installation ne fonctionnent pas tous en même temps.

$$K_s = \frac{\text{Nombre de récepteurs en service}}{\text{total de récepteurs raccordés}}$$

### 323. Coefficient de demande : Kd

Ku, Ks déjà définis

$\gamma$  : rendement de la machine

$\gamma_R$  : rendement du réseau.

$$K_d = \frac{K_u K_s}{\gamma \cdot \gamma_R}$$

324. Puissance de calcul :  $P_c$

$$P_c = K_d P_i$$

325. Puissance active demandée :  $P_d = K_d P_i$

$$\text{,, réactive ,} : Q_d = P_d \tan \varphi = P_d \sqrt{\frac{1}{\cos^2 \varphi} - 1}$$

$$\text{,, apparente ,} : S_d = \sqrt{P_d^2 + Q_d^2}$$

$$\text{facteur de puissance : } \cos \varphi = \frac{P_d}{S} = \frac{P_d}{\sqrt{P_d^2 + Q_d^2}}$$

33. Evaluation des coefficients utilisés

Le fonctionnement normal des machines composant l'installation est de l'ordre de 80% de la puissance nominale absorbée  $\Rightarrow K_u = 0,8$

Le régime du broyeur étant continu et supposé fonctionner au rendement au meilleur  $K_{S_1} = 1$

Pour ce qui est de l'installation auxiliaire au mieux  $K_{S_2} = 0,8$

Rendements :

1) : le rendement moyen pour le type de moteurs (asynchrones) pour la plupart utilisés par l'installation est de 80%

$$\gamma = 0,8$$

$\eta_R$  rendement du réseau.

La chute de tension admissible étant égale à 5% de la tension nominale les pertes dans le réseau sont :

$$P = \Delta U \cdot I = 0,05 \text{ UI}$$

Le rendement sera :  $\eta_R = \frac{(U - \Delta U)I}{UI} = \frac{(1 - 0,05) UI}{UI} = 0,95$

$$\eta_R = 0,95$$

$\cos \varphi$ : Pour le type de machines italiennes :  $\cos \varphi_d = 0,8$ .

coefficients de demande :

$$\text{Projeteur} : Kd_1 = \frac{K_u K_s}{\eta \cdot \eta_R} = \frac{0,8 \times 1}{0,8 \cdot 0,95} = 1,05$$

Installation auxiliaire :

$$Kd_2 = \frac{0,8 \cdot 0,8}{0,8 \cdot 0,95} = 0,842$$

34. Bilan des Puissances :

Désignation	Kd	Puissance installée Pi KW	Puissance de calcul Pe KW	Puissance apparente de calcul Se KVA
Broyeur	1,05	925	971	1214
Équipements auxiliaires	0,842	430	362	453
Entretien et éclairage	0,842	60	51	63

Puissance totale apparente de calcul :  $S_{CT} = 1730 \text{ kVA}$  avec  $\cos\varphi=0,8$ .

Etant donné que l'installation sera compensée à  $\cos\varphi = 0,87$

la puissance totale apparente de calcul sera :  $S_{CT_e} \approx 1590 \text{ kVA}$

#### 4. Critères de la Puissance des transformateurs.

Le site de l'installatim dispose de deux lignes en 30kV.

La solution que nous retenons consiste à installer un transformateur principal de 1600 kVA en 30 kV / 6 kV pour une tension de court circuit  $U_k = 6\%$  devant être tenue par le même jeu de barres le poste d'alimentation du boyau ainsi que l'installatim annexé qui comportera en avant un transformateur en 6 / 0,4 kV de 630 kVA pour une tension de court circuit  $U_k = 4\% = 0,4\%$ .

Les postes de transformateurs seront installés à l'intérieur de l'atelier conformément aux normes en vigueur.

#### 5. Choix du mode de distribution.

La fiabilité de la distribution que l'on désire établir, la présentation du réseau HT, le position géographique du poste par rapport au réseau HT, l'économie de la distribution sont autant de critères d'appréciation des différents types d'alimentation existants.

Nous en connaissons trois :

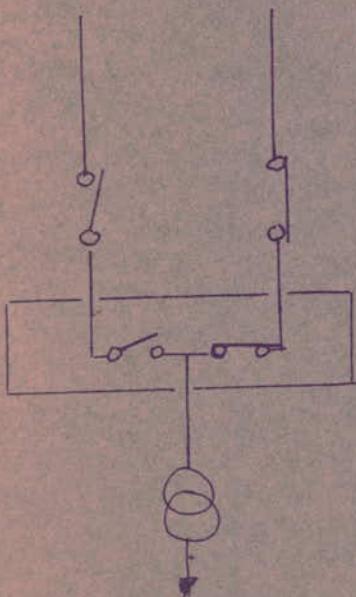
a) - distribution en simple derivation : solution courante en réseau tenu simple, économique mais un défaut au niveau du poste entraîne l'immobilisation de l'installatim pendant toute la durée de réparation du défaut.

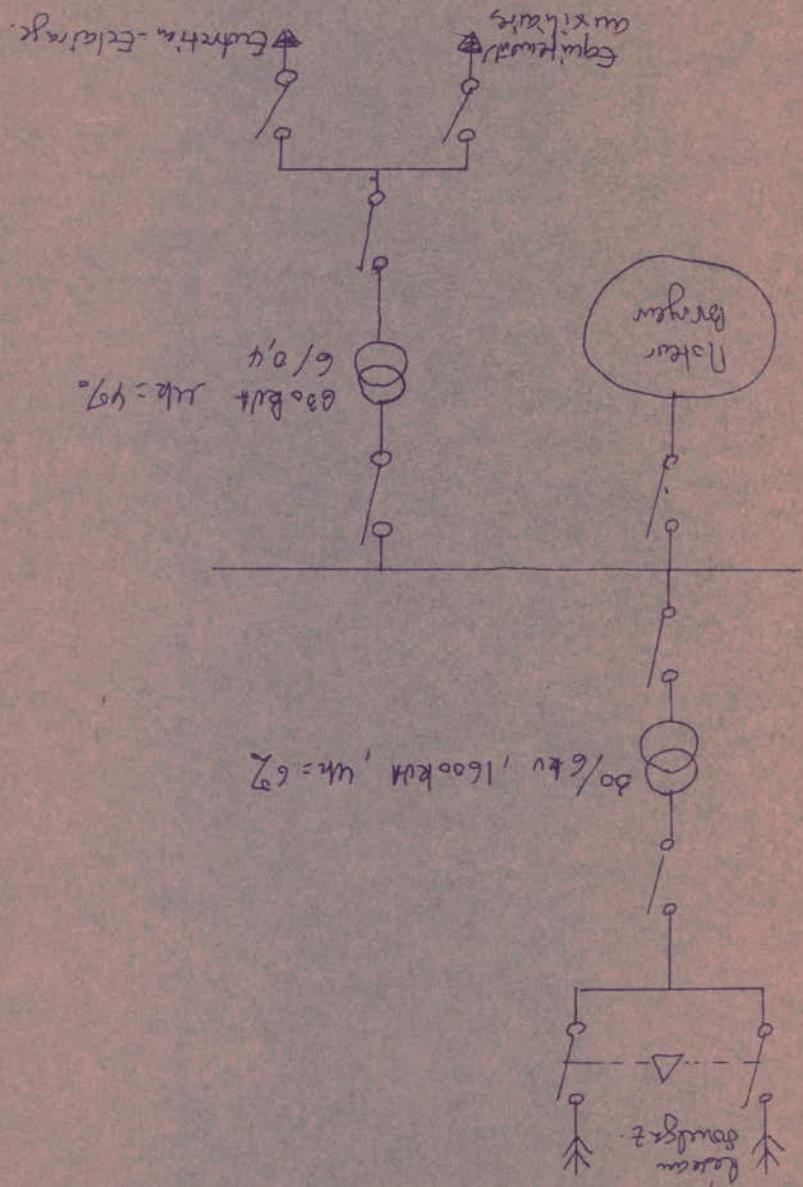
b) - distribution en branche ou coupure d'aubaine : solution fréquente en réseau souterrain avec l'avantage de deux alimentations, le service continu dès que le défaut est localisé.

c) distribution en double dérivation : l'installatim est alimentée par deux câbles distincts provenants de deux sources distinctes. En cas de défaut sur l'une, les dessertes d'alimentation continuent par le passage par l'autre cable (manuelle ou automatique).

Compte tenu des impératifs de la continuité de service et étant donné la proximité de deux lignes en 30kv, une optimisation pour une alimentation en double dérivation.

### Schéma de la distribution en double dérivation





d) Schließen Sie sich an zu der Distribution.

## VI. Détermination des courants de court-circuit.

### 41. Généralités

Parmi les problèmes qui se posent lors de l'étude d'un projet d'installation électrique le plus important est le choix des appareils de protection.

Outre la tension et le courant de source, le courant de court-circuit est pris en considération pour justifier ce choix.  
La détermination du courant de court-circuit peut se faire par des essais sur le réseau (en réseau modèle) mais cette méthode est onéreuse, longue et peut engendrer des perturbations. Aussi la méthode de calcul sans trop de complexité devient également de bons résultats.

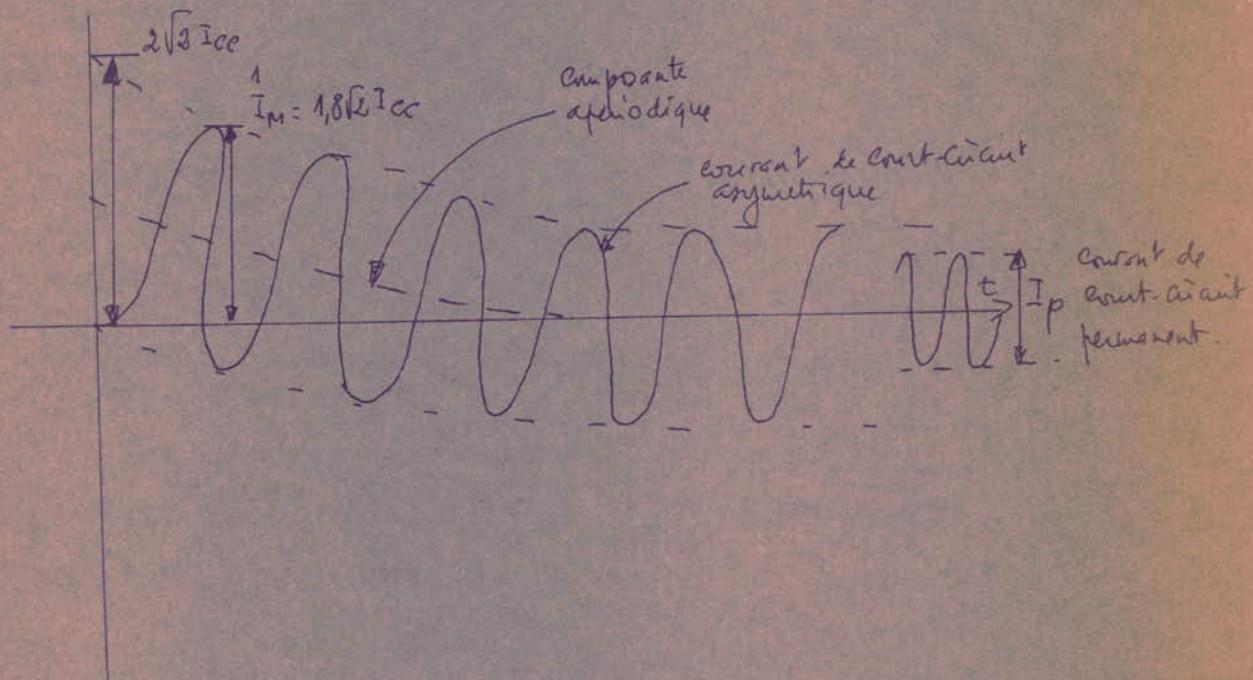
### 42. Rappels sur les courants de court-circuit.

Le court-circuit n'importe où que dans l'aire entre une phase et la terre dans le cas de le neutre est relié à la terre.

Quand le neutre est isolé, un court-circuit bipolaire existera en la liaison à la terre avec dégagement de l'isolation entre le neutre et la terre.  
Dans le court-circuit bipolaire les deux phases en défaut formeront un circuit fermé parallèle à la tension composée.

Le court-circuit bipolaire est une liaison entre les trois phases.

43. Allure du courant de court-circuit en fonction du temps.

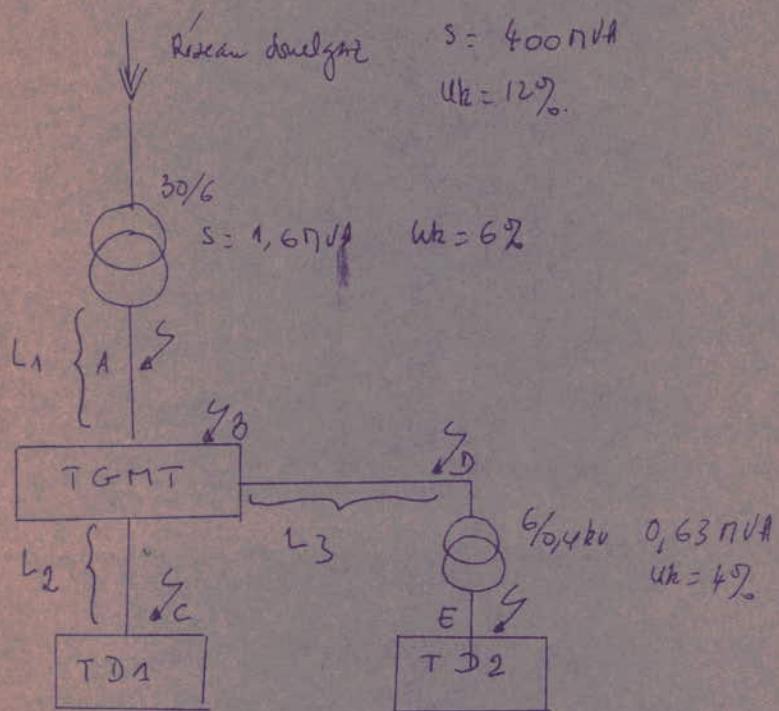


$I_M$  : courant de court-circuit maximal (valeur instantanée maximale au début du court-circuit) en valeur de crête.

$I_{cc}$  : début de la composante alternative du courant de court-circuit ; valeur effective de la composante alternative du courant de court-circuit.

$I_p$  : courant de court-circuit permanent (dépend des organes de réglage).

44. Schéma simplifié du réseau de distribution de l'installation.



#### 4.5. Notations adoptées

$I_a$ : courant coupé : valeur effective du  $I_{cc}$  qui traverse la protection au moment du court-circuit [kA]

$I_p$ : courant de c.c. permanent [kA]

$I_{cc}$ : composante alternative initiale du courant de court-circuit en valeur effective [kA].

$I_n$ : somme des courants homologues à l'induit du court-circuit. [kA].

$I_{th}$ : composante théorique de court-durée : valeur effective du courant d'intensité constante que faut fournir un appareil en dispositif pendant un court temps (de 1 à 3 s) sans surchauffe inadmissible.

$S$ : puissance apparente en [MVA]

$U$ : tension de source en [kV]

$X$ : résistance en [ $\Omega$ ]

$Z$ : impédance "

$Z_{eq}$ : " équivalente

$\mu$ : facteur de correction du courant  $I_{th}$  (composante continue).

$V$ : facteur de correction de  $I_{th}$  (composante alternatoire).

$t$ : durée de court-circuit. [s].

$t_{min}$ : temps minimum de mesure. [s].

$\alpha_k$ : tension relative de dispersion au stade de court-circuit  
de  $(\%)$ .

$\gamma$ : coefficient du courant de court-circuit maximum.

$\lambda$ : facteur du courant de court-circuit permanent ( $I_p$ )

$\delta_1$ : facteur d'ajustissement à  $I_p$ .

$P_{cc}$ : puissance de court-circuit. [MW].

$P_a$ : puissance enjeu. [MW].

II. Détermination des valeurs des courants de court-circuit

51. court-circuit au point A (figure 44)

a) détermination de l'impédance du réseau branché.

$$S_G = 400 \text{ MVA} \quad U = 30 \text{ kV}$$

$$U_h = 12\%$$

$$\text{la neutre de dispersion sera: } X_G = \frac{U_h}{100} \cdot \frac{U^2}{S_G} = \frac{12}{100} \cdot \frac{(30)^2}{400} = 0,27 \Omega$$

La résistance effective est négligeable  $\Rightarrow Z_G = X_G = 0,27 \Omega$ .

b) Impédance du transformateur  $T_1$

$$S = 1,6 \text{ MVA} \quad U = 6 \text{ kV}$$

$$U_h = 6\%$$

$$I_{M_T} = \frac{S}{U\sqrt{3}} = \frac{1,600}{6 \sqrt{3}} = 0,154 \text{ kA}$$

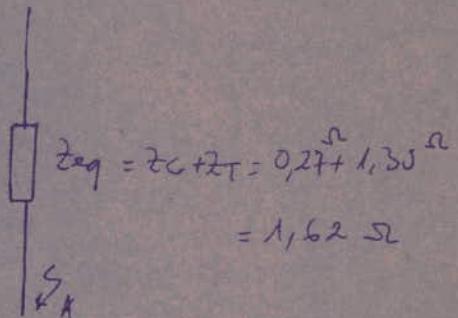
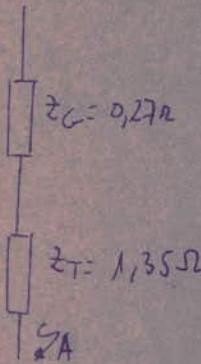
$$X_T = \frac{6}{100} \cdot \frac{(6)^2}{1,6} = 1,35 \Omega$$

La résistance effective peut être négligée pour ce transformateur ( $S > 1,5 \text{ MVA}$ ).

$$\Rightarrow X_T = Z_T = 1,35 \Omega$$

c) on négligera l'impédance de la ligne (de 30 kV et 6 kV).

b) Impédance équivalente.



c) Courant de court circuit au t.

$$I_{occA} = \frac{U}{\sqrt{3} z_{eq}} = \frac{6}{\sqrt{3} 1,62} = 2,138 \text{ kA.}$$

$$\underline{I_{occA} = 2,138 \text{ kA.}}$$

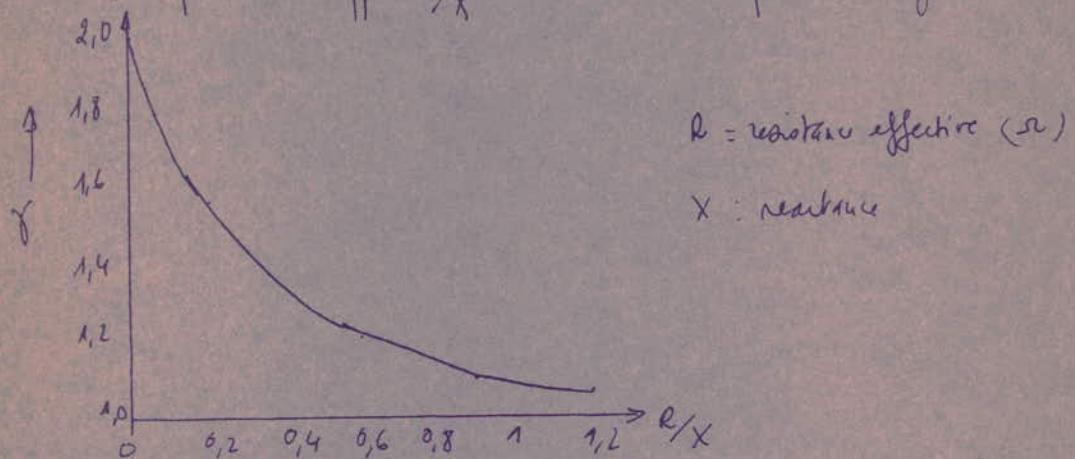
d) Puissance de court circuit au t.

$$P_{oc} = \frac{U^2}{z_{eq}} = \frac{(6)^2}{1,62} = 22,2 \text{ MVA.}$$

e) Courant de court circuit max. triphasé:  $\overset{\wedge}{I}_M$   
Im est (determinant pour le dimensionnement de l'installation  
en regard aux effets dynamiques)

$$\hat{I}_M = \gamma \sqrt{2} I_{cc}$$

$\gamma$  dépend du rapport  $R/X$  et est déterminé par le diagramme suivant.



$R$  : résistance effective ( $\Omega$ )

$X$  : réactance

Pour obtenir le meilleur dimensionnement on prendra  $\gamma = 1,8$

$$\Rightarrow \hat{I}_{n_A} = 1,8 \sqrt{2} I_{cc_A} = 2,55 I_{cc_A}$$

$$= 2,55 \times 2,138 = 5,45 \text{ kA}$$

$$\hat{I}_{n_A} = 5,45 \text{ kA}.$$

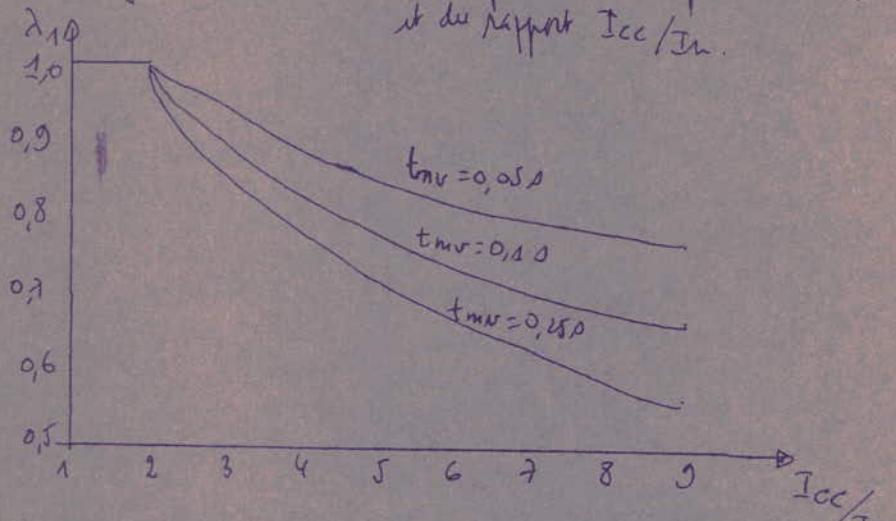
b) Puissance de coupure et courant amplifié ( $P_a$  et  $I_a$ ) en A.

$$P_a = \lambda_1 P_{cc_A}$$

$$I_a = \lambda_1 I_{cc_A}$$

le coefficient  $\lambda_1$  est déduit du diagramme suivant.

$\lambda_1$ : facteur d'augmentation dépendant du temps minimum de manœuvre et du rapport  $I_{cc}/I_n$ .



En adoptant une tension opératoire stationnaire comme base de calcul, on peut prendre  $\lambda_1 = 1$ .

$$\Rightarrow P_a = P_{cc_A} = 22,2 \text{ WVA}$$

$$I_a = I_{cc_A} = 2,138 \text{ kA}$$

i). Courant de court circuit permanent  $I_p$  et courant thermique de court circuit  $I_{th}$ .

1)  $I_p = \lambda I_n$        $I_n$  étant le double des courants nominaux au point étudié.

$\lambda$  dépend du rapport  $I_{cc}/I_n$ , en prenant comme base une tension stationnaire (Puissance de reçus  $\gg$  puissance installation)

$$\Rightarrow \lambda = 1 \Rightarrow I_p = I_{cc_A} = 2,138 \text{ kA}$$

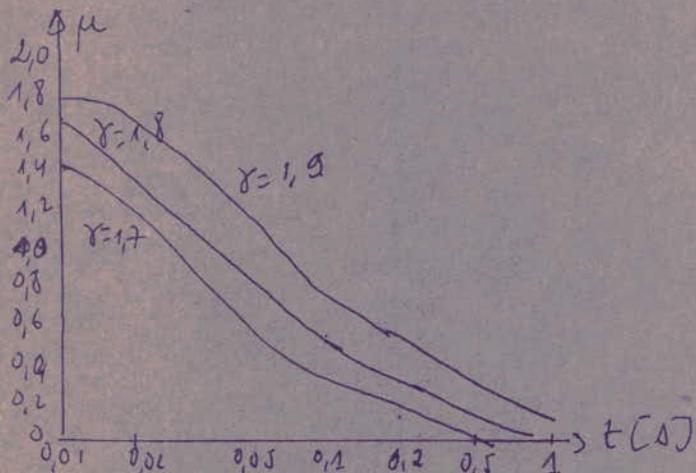
2) courant thermique de court duré en t

$$I_{thA} = I_{ccA} \sqrt{\mu + \nu} \quad [kA_{eff}]$$

le facteur  $\mu$  tient compte des composants alternatif et continu

a)  $\mu$  dépend de  $\gamma$  et du rapport temps

Pour  $\gamma = 1,8$  on aura :

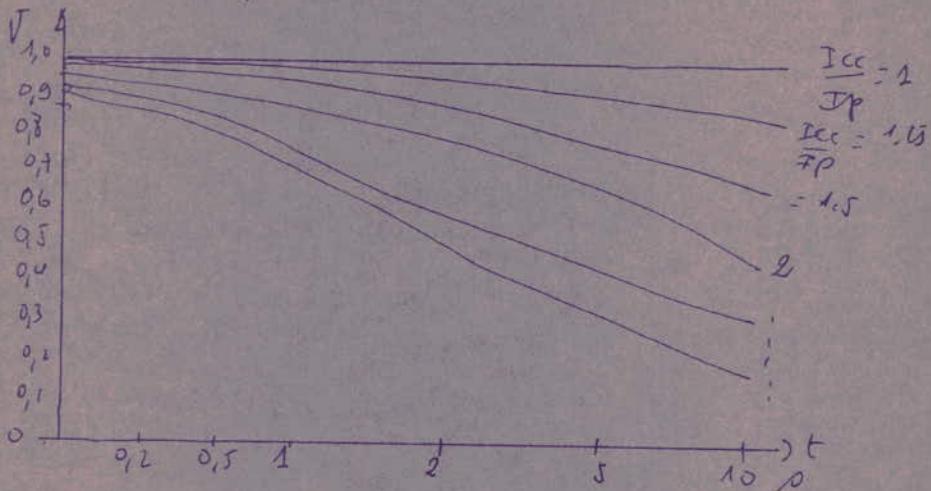


t : durée de court circuit : pour  $t = 0,1 \text{ s}$ ,  $\gamma = 1,8 \Rightarrow \mu = 0,58$

b) détermination de  $P$

On déduit du rapport  $I_{cc}/I_p$  et du temps de court-circuit.

Il est donné par le diagramme suivant:



$$\text{Lorsque } \frac{I_{cc}}{I_p} = 1 \Rightarrow I = 1$$

$$\Rightarrow I_{thA} = I_{ccA} \sqrt{(0,58) + 1} = I_{ccA} \times 1,25$$

$$I_{thA} = 2,67 \text{ kA.}$$

Le courant de court-circuit admissible d'un appareil de protection sera toujours être supérieur au courant thermique de court-circuit  $I_{thA}$  calculé à l'emplacement de cet appareil et pour une durée prévue de court-circuit.

## 5.2. Courant de court circuit en B.

Pour le calcul en ce point, nous considérons que l'ensemble des équipements en ADEL du tableau général Rayoné Ténotim (TGT) est équivalent à un moteur de puissance égale à la puissance totale, alimenté en 6 kV avec  $\cos \varphi_N = 0,3$  et  $\frac{I_d}{I_N} = 4$ .

$\gamma_N = 0,7$ . On se place alors dans le cas le plus déformable. A ce moteur, correspond une impédance  $z_N$

$I_d$ : courant de démarrage du moteur équivalent

$I_N$ : " nominal ", =

a). Recherche  $X_N$  du moteur équivalent:

Puissance équivalente :  $P_N = 1384 \text{ kW}$ ,

$$X_N = \frac{1}{\frac{I_d}{I_N}} \cdot \frac{4}{\sqrt{3} I_N}; \text{ on prend } R_m = 0,3 X_N.$$

$$I_N = \frac{P_N}{4 \sqrt{3} \cos \varphi_N \times \gamma_N} = \frac{1384}{6 \times \sqrt{3} \times 0,3 \times 0,7} = 634 \text{ A.}$$

$$X_N = \frac{1}{4} \cdot \frac{6}{1,732 \times 0,634} = 1,36 \Omega, \quad R_N = 0,4 \Omega$$

$$|z_N| = \sqrt{X_N^2 + R_N^2} = \sqrt{1,85 + 0,16} = 1,42 \Omega$$

$$z_N = 1,42 \Omega.$$

b) courant de court-circuit apporté par le moteur équivalent

$$I_{CCN} = \frac{1,1 \frac{U}{\sqrt{3} Z_m}}{\sqrt{3} \times 1,42} = \frac{1,1 \times 6}{\sqrt{3} \times 1,42} = 2,7 \text{ kA}$$

Nous avons majoré  $I_{CCN}$  de 10% à cause de la proximité de ce moteur ("générateur") du point de court-circuit.

Au moment du court-circuit le moteur équivalent se compose en un peu plus le courant  $I_{CCN}$  (composé pour tout de points magnétisants de durée très courte du court-circuit) est très déphasé par rapport à la tension de source tout comme le courant qui traverse le transformateur au moment du court-circuit. De ce fait pour simplifier les calculs, nous procédons à une sommation algébrique des deux courants apportés au point B.

d'où l'expression du courant total de court-circuit en B

$$I_{CCB} = I_{CC_A} + I_{CCN} = 2,14 + 2,7 = 4,84 \text{ kA}$$

$$\underline{I_{CCB} = 4,84 \text{ kA.}}$$

c) puissance de court-circuit apportée par le moteur équivalent.

$$P_{CCN} = I_{CCN} \sqrt{3} U = 2,7 \times 1,732 \times 6 = 28 \text{ kW}$$

$\Rightarrow$  puissance de court-circuit totale en B

$$P_{CC_T B} = P_{CC_A} + P_{CCN} = 22,2 + 28 = 50,2 \text{ kW.}$$

d) Puissance de coupe au point B et courant enroulé

Un appareil de coupe aussi perfectionné qu'il opère toujours avec un certain retard (qui correspond à la durée de fonctionnement du relai et au temps propre du disjoncteur) et étant donné que la puissance alternative du courant de court circuit décrit rapidement avec le temps, le courant enroulé et la puissance coupée reviennent aux valeurs initiales de  $I_{ec}$  et de  $P_{cc}$ .

$$\text{en se référant au diagramme } \alpha_1 = f(t_{mV}, \frac{I_{cc}}{I_n})$$

$$\text{pour } t_{mV} = 0,15 \text{ s et } I_n = I_{NT} + I_{NN} = 0,153 + 0,639 \\ = 0,798 \text{ kA.}$$

$$\text{avec } \frac{I_{ccB}}{I_n} = \frac{4,84}{0,798} = 6,14 \quad \text{on lit : } \alpha = 0,68$$

$$\Rightarrow \text{Puissance coupée : } P_{ccB} = \lambda, P_{ccB} = 0,68 \times 50,2 \\ = 34,14 \text{ kW.}$$

$$\text{Courant enroulé : } I_{aB} = \lambda, I_{ccB} = 0,68 \times 4,84$$

$$I_{aB} = 3,3 \text{ kA.}$$

53. Tableau récapitulatif des courants  $I_{cc}$ ,  $I_a$ ,  $I_{th}$ ,  $I_p$ ,  $\hat{I}_n$  aux points de défaut

	$I_{cc}$ kA	$I_a$ kA	$I_{th}$ kA	$I_p$ kA	$\hat{I}_n$
A	2,138	2,138	2,67	2,138	5,45
B	4,84	3,3	5,37	4,34	12,74
C	0,78	0,53	0,96	0,78	2
D	0,15	0,1	0,19	0,15	0,38
E	0,2	0,14	0,25	0,2	0,51

## VI. Dimensionnement des câbles d'alimentation.

### 61. Critères de choix des câbles.

- le mode de pose et la nature du milieu ambiant
- Tension, intensité et nature du courant à transporter.
- Mode de mise à la terre du neutre.
- Nature des armes des conducteurs
- facteur de puissance (composé ou non des appareils).
- chute de tension admissible.
- Intensité de démarrage des moteurs.
- Valeur du courant de court circuit et temps de coupure en défaut.
- Régime de marche, facteur d'utilisation.
- Critères économiques (amortissements, ...)

### 62. Tension spécifiée d'un câble.

Elle s'exprime par le rapport  $\frac{U_0}{U}$  où  $U_0$  désigne la tension entre l'armé du conducteur et  $U$  un potentiel de référence (la terre par exemple).

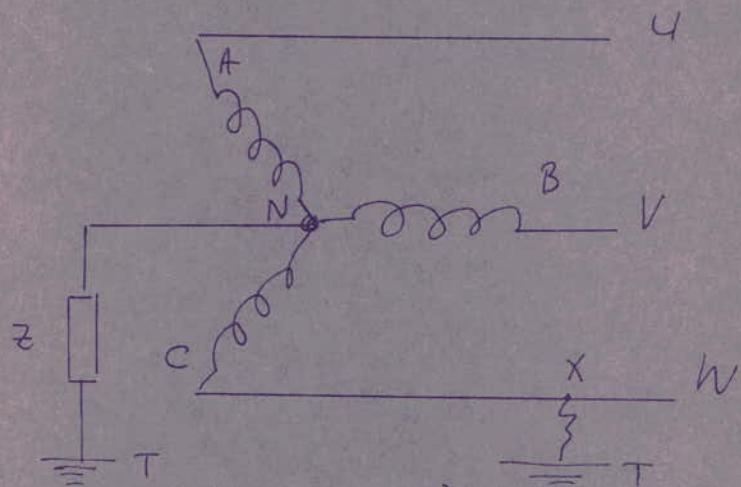
Cette tension détermine l'épaisseur de l'isolation.  
Et l'état la tension entre deux armes conductrices.

Le choix de la tension spécifiée dépend de la tension nominale du réseau, des protections, des câbles et du mode de raccordement du neutre.

La tension nominale du câble sera au moins égale à la tension nominale du réseau.

### 63. Mode de raccordement du neutre.

Pour notre installation, nous avons opté pour un neutre mis à la terre à travers une impédance



Si un défaut se produit (exemple en X) : le circuit NC X T fermé, le courant de court-circuit est limité à une valeur suffisante pour permettre le fonctionnement des protections sans trop endommager le réseau. Le potentiel de N dépend de la chute de tension dans l'impédance Z. Il atteint au plus  $\frac{U}{\sqrt{3}}$

#### 64. Détermination de la section des câbles

La section d'un câble peut être calculée de deux façons :

- 1) Calcul de la section technique
- 2) " " économique.

a) La section technique : elle équivaut à la section la plus petite normalisée appartenant à un type de câble et satisfaisant les conditions suivantes :

- Échauffement normal : le fonctionnement normal, la température de l'âme ne doit pas dépasser la température maximale admissible pour le matériau constituant l'âme. Cette condition déterminera la section à la condition température soit  $S_g$ .

- Chute de tension : elle doit être compatible avec la tension au départ de la ligne et celle devant alimenter les récepteurs. On détermine ainsi la condition chute de tension soit  $S_{du}$ .

Nb: étant donné la structure de notre réseau en moyenne tension, la chute de tension sera très négligeable, de ce fait nous ne calculons pas  $S_{du}$ .

- Surcharge due au courant de court-circuit :  
A la fin de la surcharge de courte durée, la température de l'âme ne doit dépasser celle admissible. Cette condition nous permet de calculer la section  $S_c$  à la condition surcharge en court-circuit.

b) Section économique.

C'est la section pour laquelle le coût d'exploitation tenant compte du prix du câble, de l'amortissement et des pertes par effet Joule est minimal.

Nous cette section est souvent supérieure à la section technique et pour cela on n'y a pas souvent recours.

Elle se calcule comme suit:

$$S_e = \sqrt{\frac{e \cdot n \cdot \rho \cdot H \cdot 10^{-3}}{A \cdot G}}$$

e : prix de l'énergie électrique en DA/kwh.

n : nombre de conducteurs actifs de liaison

$\rho$  : résistivité du métal

H : durée d'heure de service par an

A : annuité

G : amortisse.

## GS calcul de la section technique

Nous faisons le calcul pour le tronçon  $L_1$  en cuivre Tenuin, la même méthode sera utilisée pour la détermination de toutes les autres sections de câbles.

a) Intensité nominale traversant le câble.

$$I_N = \frac{P_{TC}}{U\sqrt{3}} = \frac{1590}{6 \times 1,732} = 153 \text{ A}$$

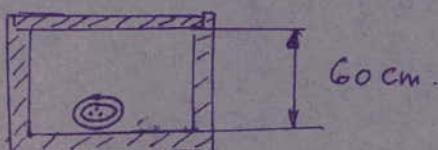
b) Détermination de  $S_0$ .

Pour le calcul de  $S_0$ , on fait intervenir un facteur de correction  $C$  produit de 4 facteurs secondaires :

$$C = C_1 \cdot C_2 \cdot C_3 \cdot C_4 \text{ avec}$$

- $c_1$ : facteur de correction de température ambiante
- $c_2$ : " " " fraction du mode de pose
- $c_3$ : " " " de proximité d'autres câbles
- $c_4$ : " " " pour câble intérieur dans des sols de résistance thermique différente de  $100^{\circ}\text{C cm/W}$ .

Le câble moyenne Tenuin de la liaison  $L_1$  considéré est isolé au polyéthylène à haut degré de champ radial, à une à  $70^{\circ}\text{C}$  en fonctionnement normal et  $160^{\circ}\text{C}$  en régime de court circuit sous conducteur le coefficient d'usinage.



Température ambiante  $25^{\circ}\text{C}$

la nomenclature Tréficable 1980 donne les valeurs suivantes:

$$c_1 = 0,96$$

$$c_2 = 0,80$$

$$c_3 = c_4 = 1$$

$$\Rightarrow C = c_1 c_2 = 0,96 \times 0,80 = 0,77.$$

Intensité fictive traversant l'âme conductrice sera:

$$I_f = \frac{I_N}{C} = \frac{153}{0,77} = 198,17 \text{ A} \neq 199 \text{ A}$$

En se référant au tableau tables N.T., on prend la section immédiatement supérieure à celle correspondante à  $I=199 \text{ A}$

$$\text{soit } S_\theta = 3 \times 70 \text{ mm}^2.$$

### c) Determination de $S_C$ (à la condition surcharge en court circuit)

Intensité de surcharge par conducteur: on prend la valeur de  $I_{th\beta}$  soit:  $I_{th\beta} = 5,37 \text{ kA}$ .

- Température de l'âme du câble avant la surcharge:  $70^\circ\text{C}$

- " admissible à la fin de la surcharge:  $160^\circ\text{C}$

- durée maximale de la surcharge:  $t = 25$ .

- Type de câble: isolé au PVC (au polyéthylène H.D.)

- Fluxité de courant de court circuit admissible:  $d = 70 \text{ A/mm}^2$   
(cf. Tréfable 80)

on aura alors

$$S_C = \frac{I_{th}B}{2} = \frac{5370}{75} = 67,97 \neq 68 \text{ mm}^2$$

la section normalisée sera :

$$S_C : 3 \times 70 \text{ mm}^2.$$

Tableau récapitulatif des sections de câbles (Travaux cf 44)

	$S_\theta$	$S_C$
L <sub>1</sub>	$3 \times 70 \text{ mm}^2$	$3 \times 70 \text{ mm}^2$
L <sub>2</sub>	$3 \times 50 \text{ mm}^2$	$3 \times 25 \text{ mm}^2$
L <sub>3</sub>	$3 \times 25 \text{ mm}^2$	$3 \times 10 \text{ mm}^2$

Des deux sections ( $S_\theta$  et  $S_C$ ) on choisira la plus grande.

L'alimentation basse tension se fera par 3 câbles en cuivre isolé PVC

$$\text{de } 3 \times 240 \text{ mm}^2.$$

Tableau des câbles en Polychlorure de Vinyl tripolaire à champs radials

Section mm <sup>2</sup>	diamètre intérieur mm	masse kg /m <sup>2</sup>	Intensité air libre	Intensité en terre	Rayon de cuiture
3x10	31,3	1340	66	75	252
3x25	34,3	1430	105	125	283
3x35	37	1880	130	150	308
3x50	35,3	2410	165	195	316
3x70	39,3	3180	200	235	350
3x95	43,6	4070	250	280	389
3x120	46,4	4850	290	325	421
3x150	49,6	5740	330	365	451

Les câbles sont conçus à la spécification TN 33522  
pour les câbles moyenne tension

## VII Protections.

### 61. Protection générale et commande du transformateur en double dérivation

#### 61.1. Alimentation

On utilise deux sectionneurs intervertis de type basculant surgaine intégrés à commande manuelle à levier.

Ce type de sectionneur se caractérise par des contacts à mâchoires et des supports isolants à armatures internes conforme à la norme UTE C 64.160

#### Caractéristiques :

Tension nominale : 30 kV

Tension dielectrique pendant 1 minute : à la masse : 75 kV<sub>eff</sub>.  
à 50 Hz                          entrée-sortie : 100 "

Tension aux ondes de choc 1,2/50 µs : à la masse : 170 kV<sub>eff</sub>  
entrée-sortie : 195 "

Courant nominal : 400 à 600 A.

Courant de court-circuit admissible : 38 kA<sub>eff</sub> valeur instantanée  
15 kA<sub>eff</sub> pendant 1 s

### 61.2 Protection générale et commande du poste.

#### 62 (Protection du poste 1600 kVA)

L'appareillage doit assurer : 1) une protection du réseau contre les surintensités et courants de courts-circuits.

2) protection du transformateur contre les surcharges (thermostat ou Buchholz en fai agissant sur HT) et limitation des défauts internes du transformateur  
3) éviter le fonctionnement en monophasé.

On utilise un interrupteur-sectioneur plus un coupe circuit à fusibles combinés à haut pouvoir de coupure.

L'interrupteur sectioneur est du type débit en 610 (caractéristiques) mais à commande électrique.

Les coupe circuits sont à interférence mécanique entre fusibles. La fusion d'un fusible provoque immédiatement l'ouverture de l'interrupteur.

De plus, chaque pôle du fusible est muni d'un mécanisme à entraînement, lors de la fusion d'un fusible l'indicateur déclenche ce mécanisme et agit sur une bielle pour manœuvrer une arbre sur lequel sont montés un contact auxiliaire inverseur. C'est ce contact qui ouvre automatiquement l'interrupteur-sectioneur à commande électrique.

Caractéristiques des fusibles à H.P.e :

- Tension nominale : 36 kV
- Tension de service : 30 kV
- Calibre : 160A.

## 62. Protection générale du transformateur 630 kVA 6/0,4 kV.

On utilise un disjoncteur à coupure dans l'air capable des opérations suivantes :

- coupure des courants de court-circuit
- coupure des courants inductifs et capacitifs
- fermeture sur réseau en court-circuit
- réenclenchement rapide automatique

### Caractéristiques du disjoncteur:

Tension nominale : 7,2 kV

Tension de service : 6 kV

Courant nominal : 200 A

Pouvoir de coupe : 607 VA  
6 kA

Pouvoir de fermeture : 18 kA côte

### 63 Protection du moteur du broyeur

Disjoncteur MT à coupe dans l'air (le fait d'utiliser l'air comme diélectrique présente beaucoup d'avantages notamment celui d'un entretien facile et d'un prix de revient bas).

#### Caractéristiques :

Tension nominale : 7,2 kV

Tension de service : 6 kV

Courant nominal : 160 A

Pouvoir de coupe : 607 VA  
2 kA

Pouvoir de fermeture : 10 kA.

### VIII. Influence sur le réseau

Le bon fonctionnement d'une installation industrielle dépend de la continuité de la fourniture de l'énergie électrique.

Pour assurer cette continuité il faut réduire les points litigieux et éliminer leurs effets sur le réseau.

Les perturbations peuvent avoir lieu selon :

- l'état des équipages du réseau
- l'importance des installations desservies

Ces perturbations se produisent sous forme de baisse de tension, phénomène néfaste au bon fonctionnement des machines électriques.

### 81. Causes des baixes de tension :

- a) Causes volontaires inévitables :
  - perturbation dans les installations d'un proche usager du réseau.
  - installation propre.

Ces perturbations sont dues :

- aux courts circuits internes avant la mise hors tension des appareils concernés par le défaut.

- au fonctionnement des machines en régime industriel ou lorsque à la mise hors service d'appareils appelle un fort courant de démarrage.

## b) causes involontaires.

- rupture d'un support ou d'un isolateur
- " " conducteur
- contact avec des branches d'arbre, râteaux ...
- ces de foudre (origine atmosphérique).

## 82. Conséquences sur les machines électriques.

Les coups de tension sont susceptibles de créer des inconvénients dont l'importance dépend de l'amplitude, de la durée et de la fréquence des coups de tension.

- \* Des installations protégées par des relais à manque de tension se déclenchent au cas de coupure, mais il y a immobilisation qui peut être préjudiciable à la production.

(83). Le fonctionnement des moteurs asynchrones n'est pas très sensible aux variations de tension. On admet généralement un écart de tension de  $\pm 10\%$  de la valeur nominale.

Nous quand la fluctuation dépasse cette plage, il s'entend :

- une diminution du couple de démarrage et du couple nominal
- une baisse de vitesse en charge
- un échauffement normal dans les lourdelements

### 83 Calcul de la gène.

La perturbation peut être due au démarrage du moteur d'entraînement du brûleur.

C'est un moteur asynchrone triphasé. Au démarrage il fait appel à une intensité de courant  $I$  par phase.

$X, R$  étant la réactance et la résistance de la ligne de départ.

La chute de tension simple  $\Delta V$  provoquée par la machine est :

(le circuit statique de court circuit)

$$\Delta V = RI \cos \varphi + X I \sin \varphi.$$

$\varphi$  étant l'angle de déphasage du courant  $I$  sur la tension

simple  $V$ .

$$P = UI\sqrt{3} \cos \varphi \quad \text{puissance active}$$

$$Q = UI\sqrt{3} \sin \varphi \quad \text{et puissance réactive}$$

Tension composée :  $U = V\sqrt{3}$

$$\Delta V = \frac{1}{3V} (RP + XQ) \Rightarrow \frac{\Delta V}{V} \% = \frac{100}{U^2} (RP + XQ)$$

$$\operatorname{tg} \varphi = \frac{Q}{P}$$

$$\Rightarrow S^2 = \frac{Q^2}{\operatorname{tg}^2 \varphi} + Q^2 \Rightarrow S = \frac{Q}{\operatorname{tg} \varphi} \sqrt{1 + \frac{Q^2}{S^2}}$$

$$\text{et } Q = \frac{S \operatorname{tg} \varphi}{\sqrt{1 + \frac{Q^2}{S^2}}}$$

$$\text{D'où l'expression de l'écart de tension : } \frac{\Delta V}{V} \% = \frac{100}{U^2 \sqrt{1 + \frac{Q^2}{S^2}}} (R + X \operatorname{tg} \varphi)$$

En définitive, les courants de démarrage des machines électriques et les courants de court-circuit provoquent des perturbations plus ou moins dangereuses :

- creux de tension
- chauffe excessif des câbles
- effets électrostatiques

## IX. Note de démarrage du moteur de broyeur

### 3. Démarrage sous tension réduite.

Nous avons opté pour un démarrage étoile-triangle qui consiste à coupler les courroies statiques en étoile durant le décollage puis à rétablir le couplage en triangle quand le rotor atteint sa vitesse nominale.

Ce mode de démarrage nous permet de réduire le courant de démarrage en triangle de  $\frac{1}{3}$  même si le couple est aussi dans le rapport  $\frac{1}{3}$  car le broyeur démarre toujours à vide.

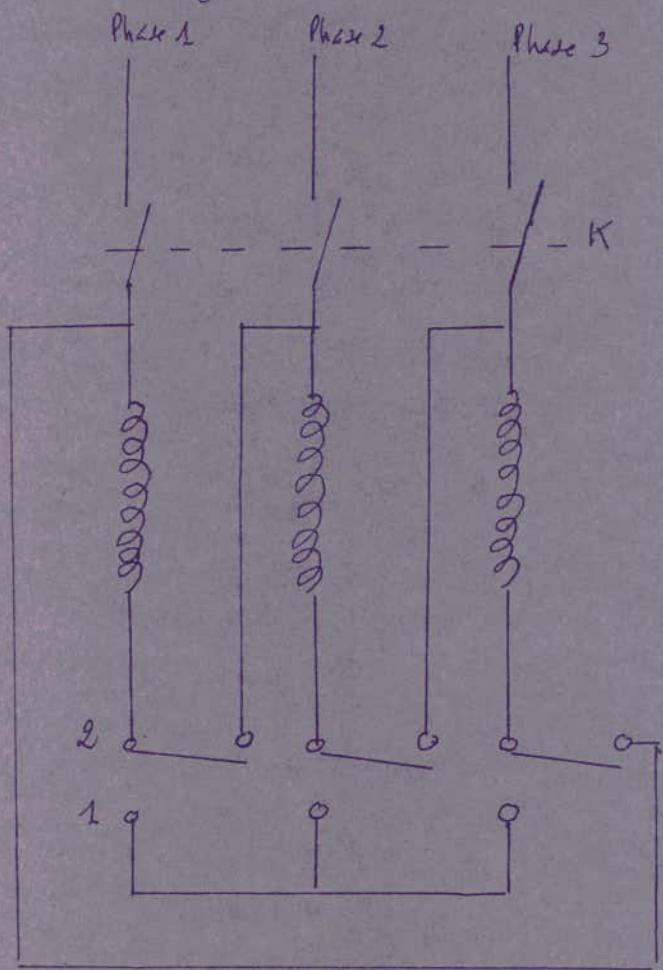
Le système de démarrage est muni d'un inverseur à deux positions :

1° - Couplage étoile

2° - Couplage triangle

Voir le schéma Y -  $\Delta$ .

schéma du démarrage Y- $\Delta$ .



## X Compensation de l'installation.

Dans toute installation électrique, l'énergie électrique consommée se décompose en énergie active (transformé en énergie mécanique et en énergie chaleur) et en énergie réactive (nécessaire à l'excitation magnétique des récepteurs induits).

Le facteur de puissance moyen d'une installation est le valeur de  $\cos\varphi$  établie d'après les consommations d'énergie active et réactive enregistrées pendant une période (mois, année).

Quand une installation consomme trop d'énergie réactive, il s'ensuit :

- une intensité supérieure à celle nécessaire au travail fourni
- une diminution de la puissance disponible pour l'installation
- des pénalités pour la consommation d'énergie réactive.

### 91. Mode de compensation.

Nous optons pour une compensation générale au niveau du transformateur (étant donné que nous avons une distribution regroupée) par une batterie de condensateurs en rougeau taux.

Pour relever le  $\cos\varphi$  de 0,8 à 0,87 on utilise une batterie de condensateur équipée comme suit:

- un interrupteur de commande à rupture broche pour éviter tout déamorçage à l'ouverture simultanée des trois pôles pour éviter des phénomènes transitoires.
- des fusibles généraux qui, au cas de décharge d'une unité, empêtrera la phase associée. La fusion d'un seul des trois fusibles doit entraîner la commande de déclenchement de l'interrupteur car le fonctionnement de l'équilibre risquerait d'entraîner des perturbations dans le réseau (ferrorésonance ...).
- d'inductance de décharge, calculé de façon que, après l'ouverture de l'interrupteur, les condensateurs se déchargent en un temps suffisamment court pour éviter les accidents, au péril d'extinction
- d'un relais de déséquilibre
- d'un relais paramétrique.

La batterie se divise en plusieurs gradins, chaque gradin se commande séparément

## XI. Conclusions.

Le projet d'une installation de broyage étant à sa phase premier (appel d'offres), n'ayant pas toutes les données de construction des machines électriques devant fonctionner dans cette installation, nous nous sommes limités à une étude d'approche des besoins en énergie électrique, de la distribution, des protections, de la compensation de l'installation de broyage.

Il serait souhaitable, qu'une fois toutes les données connues, on reprenne cette étude de manière plus étayée et précise.

## BIBLIOGRAPHIE.

- Fonctionnement et protection des réseaux . J. FAURAUD
- Cahiers techniques : VINCENT SAPUTO
- ELECTRICITE INDUSTRIELLE . Nachim  
BELLIER et A. GALICHON
- REVUE BROWN BOVERI
- COMPAGNIE ELECTROMECANIQUE 72